

## فصل دوم

### مفاهیم اساسی سیستم های انرژی الکتریکی

از آنجا که برای محاسبات مختلف سیستم های قدرت، آشنائی با مدارهای AC در حالت دائمی<sup>1</sup> و بخصوص مدارهای سه فاز ضروری می باشد، در این فصل مروری کوتاه بر مفاهیم و روابط اساسی این مدارها خواهیم داشت.

#### ۱-۲ روابط اساسی در مدارهای سینوسی یک فاز

جریان ها و ولتاژها در نقاط مختلف سیستم های قدرت امواج سینوسی با فرکانس ثابت هستند، لذا چنین توابعی را بصورت فازور<sup>2</sup> نشان می دهیم. در اینصورت حروف بزرگ  $V$  و  $I$  فازورهای ولتاژ و جریان یعنی  $v$  و  $i$  هستند. نمایش  $|V|$  و  $|I|$  دامنه<sup>3</sup> یا قدر مطلق این فازورها می باشد. حروف کوچک  $v$  و  $i$  نشان دهنده مقادیر لحظه ای<sup>4</sup> ولتاژ و جریان هستند.

اگر معادلات ولتاژ و جریان یک عنصر بر حسب زمان بصورت زیر نشان داده شوند:

$$v = 282/4 \cos(314t + 30^\circ) \quad [V]$$

$$i = 14/14 \cos(314t + 60^\circ) \quad [A]$$

مقادیر حداکثر آنها  $V_{\max} = 282/4 \text{ V}$  و  $I_{\max} = 14/14 \text{ A}$  هستند.

1. Steady State
2. Phasor
3. Magnitude
4. Instantaneous Values

مقصود از دامنه این توابع مقدار موثر (rms) ولتاژ و جریان است. مقدار موثر یک تابع سینوسی از تقسیم کردن مقدار حداکثر بر  $\sqrt{2}$  بدست می آید. لذا داریم:

$$|V| = 200 \text{ V} , |I| = 10 \text{ A}$$

نمایش کمیت های  $V$  و  $I$  بصورت فازور مطابق زیر می باشد:

$$V = 200 \angle 30^\circ = 173/2 + j100 \text{ V}$$

$$I = 10 \angle 66^\circ = 5 + j8/66 \text{ A}$$

طبق تعریف، امپدانس یک عنصر یا یک شبکه غیر فعال با نسبت فازور ولتاژ به فازور جریان برابر است، یعنی:

$$Z = \frac{V}{I} \quad (2-1)$$

مقدار  $Z$  برای یک سیم پیچ<sup>2</sup> (اندوکتور)  $j\omega L$ ، برای خازن<sup>3</sup> (کپاسیتور)  $-j \frac{1}{\omega C}$  و برای مقاومت اهمی برابر  $R$  می باشد. مقادیر  $\omega L$  و  $\frac{1}{\omega C}$  را راکتانس<sup>4</sup> سیم پیچ و خازن می نامیم. راکتانس را با حرف  $X$  نشان می دهیم.  $L$  ضریب خودالقائی سیم پیچ،  $C$  ظرفیت خازن<sup>5</sup> و  $\omega$  فرکانس رادیانی یا زاویه ای می باشند.

برای یک عنصر یا یک شبکه غیر فعال با امپدانس  $Z$ ، کمیت های مقاومت، راکتانس، ادmittانس<sup>6</sup>، کتدوکتانس<sup>7</sup> و سامپتانس<sup>8</sup> مطابق زیر تعریف می شوند:

$$R = \text{Re}[Z] \quad (2-2)$$

1. Effective Value
2. Inductor
3. Capacitor
4. Reactance
5. Capacitance
6. Admittance
7. Conductance
8. Susceptance

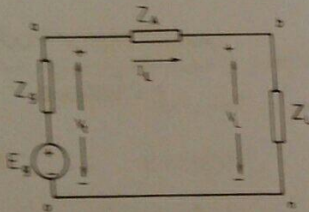
$$X = \text{Im}[Z] \quad (2-3)$$

$$Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{Z} \quad \text{ادmittانس} \quad (2-4)$$

$$G = \text{Re}[Y] \quad \text{کتدوکتانس} \quad (2-5)$$

$$B = \text{Im}[Y] \quad \text{سامپتانس} \quad (2-6)$$

برای ولتاژ تولید شده (نیروی محرکه الکتریکی) بجای  $V$  بهتر است از حرف  $E$  استفاده شود. در شکل (2-1) یک مدار AC نشان داده شده است. در این شکل  $E_g$  نیروی محرکه الکتریکی ژنراتور است. ولتاژ بین نقطه  $a$  و  $b$  با  $V_L$  و ولتاژ بین نقطه  $b$  و  $m$  با  $V_L$  مشخص شده است.



شکل 2-1

جریان مدار از رابطه زیر بدست می آید.

$$I_L = \frac{V_g - V_L}{Z_g} \quad (2-7)$$

ولتاژ  $V_L$  نیز بر حسب  $E_g$  و  $I_L$  از رابطه زیر تعیین می گردد:

$$V_L = E_g - Z_g I_L \quad (2-8)$$

### 2-2 قدرت در مدارهای سینوسی یک فاز

قدرتی که در هر لحظه توسط یک عنصر یا یک شبکه غیر فعال جذب می شود برابر

#### 1. Electromotive Force

است با حاصلضرب ولتاژ لحظه ای دو سر آن عنصر یا شبکه در جریان عبوری آن. اگر ولتاژ و جریان بترتیب بر حسب ولت و آمپر باشند، قدرت بر حسب وات بدست می آید. چنانچه معادلات  $v$  و  $i$  مطابق زیر مشخص شده باشند:

$$v = V_{max} \cos \omega t \quad , \quad i = I_{max} \cos(\omega t - \Phi)$$

قدرت لحظه ای<sup>1</sup> جذب شده برابر است با:

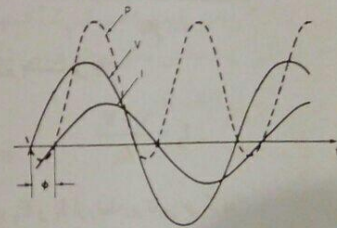
$$P = vi = V_{max} I_{max} \cos \omega t \cos(\omega t - \Phi) \quad (2-9)$$

قدرت متوسط<sup>2</sup>  $P$ ، در یک زمان تناوب<sup>3</sup>،  $T = \frac{2\pi}{\omega}$  برابر است با:

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p dt = \frac{1}{T} V_{max} I_{max} \cos \Phi \quad (2-10)$$

چنانچه مقادیر موثر را جایگزین مقادیر حداکثر کنیم داریم:

$$P = |V||I| \cos \Phi \quad (2-11)$$



شکل ۲-۲ ولتاژ، جریان و قدرت در مدار یک فاز

1. Instantaneous Power
2. Average Power
3. Period

در شکل (۲-۲) منحنی نمایش جریان، ولتاژ و قدرت بر حسب زمان رسم شده است. قدرت متوسط  $P$  را قدرت حقیقی<sup>۱</sup> یا اکتیو نیز می نامند. واحد قدرت لحظه ای و قدرت متوسط وات می باشد، لیکن در سیستم های قدرت، وات واحد بسیار کوچکی است، لذا اغلب بر حسب کیلو وات یا مگا وات بیان می شود.

کسینوس زاویه فاز  $\Phi$  بین ولتاژ و جریان، ضریب قدرت<sup>۳</sup> نامیده می شود. اگر جریان از ولتاژ به اندازه  $\Phi$  عقب تر باشد ضریب قدرت پس فاز<sup>۴</sup>، و اگر جریان به اندازه  $\Phi$  از ولتاژ جلوتر باشد ضریب قدرت پیش فاز<sup>۵</sup> نامیده می شود. یک مدار اندوکتیو دارای ضریب قدرت پس فاز و یک مدار کاپاسیتیو دارای ضریب قدرت پیش فاز است. در یک مدار اهمی خالص ضریب قدرت برابر یک می باشد.

با توجه به رابطه (۲-۱۱) می توان نوشت:

$$P = \text{Re}[VI^*]$$

کمیت های  $VI^*$  و  $\text{Im}[VI^*]$  نیز از اهمیت خاصی برخوردار هستند که آنها را بترتیب قدرت مختلط<sup>۶</sup> و قدرت موهومی<sup>۷</sup> یا راکتیو می نامیم.

$$S = VI^* \quad , \quad Q = \text{Im}[VI^*] \quad (2-12)$$

$$S = VI^* = |V||I|e^{j\Phi} = P + jQ$$

$$Q = |V||I| \sin \Phi \quad (2-13)$$

بدیهی است که  $P$  و  $Q$  دارای دیمانسیون مشابهی هستند، اما معمولاً برای  $Q$  واحد Var بکار

1. Real Power
2. Phase Angle
3. Power Factor
4. Lagging Power Factor
5. Leading Power Factor
6. Complex Power
7. Reactive Power

می رود. کمیت  $|S| = |V||I|$  به قدرت ظاهری<sup>۱</sup> مدار موسوم است. در مداری که امیداتس آن  $R + jX$  می باشد داریم:

$$P = |V||I| \cos \Phi = |I||Z||I| \cos \Phi$$

$$P = |I|^2 |Z| \cos \Phi \quad , \quad Q = |I|^2 |Z| \sin \Phi \quad (2-14)$$

از آنجا که  $R = |Z| \cos \Phi$  و  $X = |Z| \sin \Phi$ ، خواهیم داشت:

$$P = |I|^2 R \quad , \quad Q = |I|^2 X \quad (2-15)$$

با تقسیم کردن رابطه (2-13) بر (2-11) داریم:

$$\tan \Phi = \frac{Q}{P} \quad , \quad \tan \Phi = \frac{X}{R} \quad (2-16)$$

با توجه به رابطه فوق و استفاده از روابط مثلثاتی می توان نتیجه گرفت:

$$\cos \Phi = \frac{P}{\sqrt{P^2 + Q^2}} = \frac{P}{|S|} \quad , \quad \cos \Phi = \frac{R}{\sqrt{R^2 + X^2}} = \frac{R}{|Z|} \quad (2-17)$$

اگر در حالت کلی مقادیر فازور ولتاژ و جریان مداری بترتیب برابر  $V = |V| \angle \alpha$  و  $I = |I| \angle \beta$  باشند، در صورتیکه  $\Phi = \alpha - \beta > 0$  (مدار اندوکتیو)، ضریب قدرت پس فاز بوده  $\cos \Phi > 0$  و  $\sin \Phi > 0$  می باشند و لذا مدار مذکور قدرت راکتیو جذب می کند. در یک مدار کاپاسیتیو  $\Phi = \alpha - \beta < 0$  بوده و ضریب قدرت پیش فاز می باشد و لذا قدرت راکتیو جذب شده منفی است و بمعنی این است که مدار مذکور تولید کننده قدرت راکتیو می باشد. یک مقاومت خالص فقط قدرت اکتیو  $|I|^2 R$  یا  $|V||I| \cos \Phi$  جذب می نماید و دارای قدرت راکتیو صفر است. سیم پیچ خالص قدرت اکتیو جذب نمی کند بلکه فقط قدرت راکتیو جذب می نماید و خازن خالص بدون مصرف قدرت اکتیو فقط قدرت راکتیو تولید می کند.

در مورد قدرت مختلط تولید شده توسط یک منبع ولتاژ ایده آل (نیروی محرکه الکتریکی) نیز باید دقت نمود که مطابق شکل (2-3) در صورتیکه جهت جریان از قطب مثبت

### 1. Apparent Power

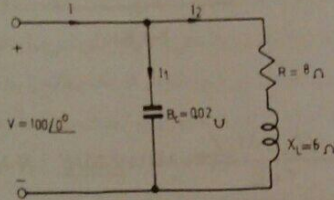
www.powerjam.ir  
تجزیه و تحلیل مدار شود علامت جلوی  $EI^*$  مثبت و در غیر اینصورت منفی است.

$$S = P + jQ = EI^* \quad (2-18)$$

$$S = P + jQ = -EI^* \quad (2-19)$$

شکل 2-3

مثال 2-1 در شکل (2-4) جریان هر شاخه، جریان کل و قدرت های اکتیو و راکتیو داده شده به مدار را بدست آورید.



شکل 2-4

حل:

$$I_1 = Y_c V = jB_c V = j0.02 \times 100 \angle 0^\circ = j2 = 2 \angle 90^\circ \text{ A}$$

$$I_2 = \frac{V}{Z_r} = \frac{100 \angle 0^\circ}{8 + j6} = \frac{100}{10 \angle 36.9^\circ} = 10 \angle -36.9^\circ \text{ A}$$

$$I = I_1 + I_2 = 2 \angle 90^\circ + 10 \angle -36.9^\circ = 8.94 \angle -26.5^\circ \text{ A}$$

$$S = VI^* = 100 \angle 0^\circ \times 8.94 \angle 26.5^\circ = 894 \angle 26.5^\circ$$

$$= 800 + j399 \text{ VA}$$

$$P = 800 \text{ W} \quad Q = 399 \text{ Var}$$

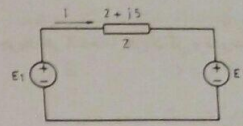
مثال 2-2 دو منبع ولتاژ ایده آل نشان داده شده در شکل (2-5) بعنوان ماشینهای الکتریکی ۱ و

۲ از طریق امپدانس  $Z = 2 + j5$  به هم متصل هستند، اگر  $E_1 = 100 \angle 30^\circ$  V و  $E_2 = 120 \angle -120^\circ$  V باشند:

الف) مشخص کنید کدامیک از ماشین‌ها بعنوان مولد و کدامیک بعنوان موتور عمل می‌کنند.

ب) قدرت‌های راکتیو تولید شده یا جذب شده هر ماشین را بدست آورید.

ج) P و Q جذب شده توسط امپدانس را محاسبه کنید.



شکل ۲-۵

حل:

الف:

$$I = \frac{E_1 - E_2}{Z} = \frac{100 \angle 30^\circ - 120 \angle -120^\circ}{2 + j5} = 11.18 \angle 55.5^\circ \text{ A}$$

$$S_1 = E_1 I^* = 100 \angle 30^\circ \times 11.18 \angle -55.5^\circ = 1118 \angle -25.5^\circ \text{ VA}$$

$$S_2 = -E_2 I^* = -120 \angle -120^\circ \times 11.18 \angle -55.5^\circ = -1341.6 + j1105 \text{ VA}$$

$$P_1 = 1009 \text{ W} \quad Q_1 = -481 \text{ Var}$$

$$P_2 = -759 \text{ W} \quad Q_2 = 1105 \text{ Var}$$

چون قدرت تولیدی ماشین ۱ برابر  $1009 \text{ W}$  و مثبت است لذا ماشین ۱ بعنوان ژنراتور عمل می‌کند. همچنین قدرت تولیدی ماشین ۲، برابر  $-759 \text{ W}$  است که نشان دهنده این است که ماشین ۲ قدرت اکتیو جذب می‌کند و لذا یک موتور است.

ب: براساس نتایج بدست آمده ماشین ۲ قدرت راکتیو  $1105$  وار تولید و ماشین ۱ قدرت راکتیو  $481$  وار مصرف می‌کند.

ج: اختلاف قدرتهای اکتیو ماشین‌های ۱ و ۲ به سبب قدرت اکتیو جذب شده در امپدانس  $Z$  است که میزان آن برابر است با:

$$P = |I|^2 R = 11.18^2 \times 2 = 250 \text{ W}$$

و یا:

$$P = 1009 - 759 = 250 \text{ W}$$

بهین ترتیب اختلاف قدرتهای راکتیو ماشین‌های ۱ و ۲ به سبب قدرت راکتیو جذب شده در امپدانس  $Z$  می‌باشد که مقدار آن برابر است با:

$$Q = |I|^2 X = 11.18^2 \times 5 = 624 \text{ Var}$$

و یا:

$$Q = 1105 - 481 = 624 \text{ Var}$$

### ۲-۳ مدارهای سه فاز

سیستم‌های قدرت مدارهای سه فاز هستند که معمولاً بارهای سه فاز متقارن<sup>۱</sup> را تامین می‌کنند. گرچه بارهای روشنایی و موتورهای کوچک اغلب تک فاز هستند، لیکن سیستم توزیع طوری طراحی می‌شود که بار کل یک منطقه یا یک شین در مجموع متقارن می‌گردد. شکل (۲-۶) ژنراتور سه فاز با اتصال ستاره<sup>۲</sup> را نشان می‌دهد که از طریق امپدانس‌های رابط (ترانسفورماتورها، خطوط انتقال و ...) بار سه فاز متقارنی را تغذیه می‌نماید. نقاط  $a$  و  $b$  و  $c$  ترمینال‌های خروجی ژنراتور است.

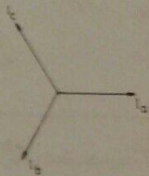
نیروی محرکه الکتریکی ژنراتور در هر فاز با امپدانس  $Z_p$  که ترکیبی از مقاومت اهمی و راکتانس القایی<sup>۳</sup> است سری می‌باشد. نیروهای محرکه الکتریکی که با  $E_a$ ،  $E_b$  و  $E_c$  نشان داده شده‌اند از نظر دامنه مساوی بوده و با یکدیگر به اندازه  $120^\circ$  اختلاف زاویه دارند. اگر دامنه نیروهای محرکه برابر  $230 \text{ V}$  و فاز  $a$  بعنوان مبنا<sup>۴</sup> برای زاویه انتخاب شود داریم:

$$E_a = 230 \angle 0^\circ \text{ V} \quad E_b = 230 \angle -120^\circ \text{ V} \quad E_c = 230 \angle 120^\circ \text{ V}$$

روابط فوق نشان می‌دهند که توالی فازها<sup>۵</sup> abc می‌باشد (توالی مثبت).

1. Balanced Three - Phase Load
2. Star - Connection
3. Inductive Reactance
4. Reference
5. Phase Sequence

داده شده است. از آنجائیکه جمع سه بردار  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  برابر صفر می گردد لذا وجود یا عدم وجود سیم اتصال بین نقاط  $o$  و  $n$  تاثیری در سیستم نداشته و هر دو نقطه مذکور دارای پتانسیل یکسانی می باشند.



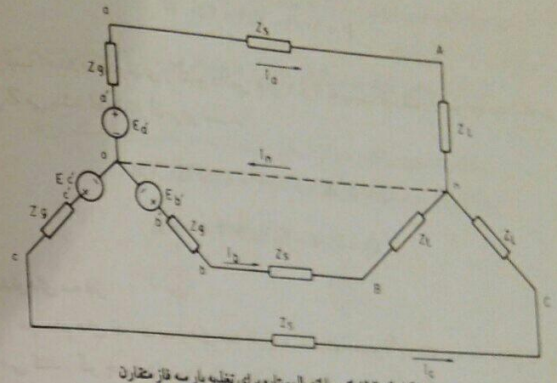
شکل ۲-۷ دیاگرام برداری جریانهای یک بار متقارن سه فاز

چنانچه بار متقارن نباشد جمع بردارها صفر نبوده و اگر سیم صفر<sup>۱</sup> متصل نشده باشد عبور جریان  $I_n$  باعث می شود که نقاط  $o$  و  $n$  هم پتانسیل نباشند. ولتاژهای خطی<sup>۲</sup> (ولتاژ بین دو فاز) در شکل (۲-۶)  $V_{ab}$ ،  $V_{bc}$  و  $V_{ca}$  هستند. برای تعیین رابطه ای بین ولتاژهای خطی و فاز می داریم:

$$V_{ab} = V_a - V_b = V_a - V_a \angle -120^\circ = \sqrt{3} V_a \angle 30^\circ \quad (2-21)$$

ولتاژهای خطی  $V_{bc}$  و  $V_{ca}$  نیز مطابق فوق بدست می آیند. در شکل (۲-۸) دیاگرام برداری ولتاژهای فاز<sup>۳</sup> و خطی<sup>۳</sup> به دو صورت نشان داده شده است. بعضی اوقات اتصال بار بصورت مثلث<sup>۴</sup> می باشد. شکل (۲-۹) چنین اتصالی را نشان می دهد. جریانهای  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  خطی و جریانهای  $I_{ab}$  و  $I_{bc}$  و  $I_{ca}$  نیز فاز می باشند.

1. Neutral Connection
2. Line - to - Line Voltages
3. Phase - to - Neutral Voltages
4. Delta Connection



شکل ۲-۶ ژنراتور با اتصال ستاره برای تغذیه بار سه فاز متقارن

جریانهای  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  از روابط زیر بدست می آیند:

$$I_a = \frac{E_a}{Z_s + Z_q + Z_L} = \frac{V_A}{Z_s + Z_q + Z_L}$$

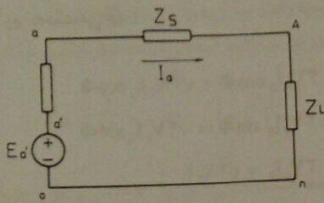
$$I_b = \frac{E_b}{Z_s + Z_q + Z_L} = \frac{V_B}{Z_s + Z_q + Z_L} \quad (2-20)$$

$$I_c = \frac{E_c}{Z_s + Z_q + Z_L} = \frac{V_C}{Z_s + Z_q + Z_L}$$

$V_a$  و  $V_b$  و  $V_c$  ولتاژهای فازهای A و B و C در محل بار هستند. روابط فوق نشان می دهند که جریانهای  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  نیز متقارن می باشند. ولتاژ ترمینالهای ژنراتور نیز برحسب جریانهای فوق الذکر مطابق روابط زیر تعریف می شوند:

$$V_a = V_s - Z_q I_a \quad V_b = V_s - Z_q I_b \quad V_c = V_s - Z_q I_c$$

ولذا نتیجه می گیریم که ولتاژهای ترمینالهای ژنراتور نیز یک سیستم سه فاز متقارن را تشکیل می دهند. در شکل (۲-۷) دیاگرام برداری جریانهای بار در یک سیستم سه فاز متقارن نشان



شکل ۲-۱۰ مدار معادل یک فاز شکل (۲-۶)

بعد از حل مدار تک فاز برای فاز a و تعیین جریان  $I_a$ ، جریانهای  $I_b$  و  $I_c$  به این ترتیب بدست می آیند که دامنه آنها برابر دامنه  $I_a$  و زاویه فاز آنها بترتیب  $120^\circ$  عقب تر و  $120^\circ$  جلوتر از زاویه فاز  $I_a$  می باشند. ولتاژهای نقاط مختلف نیز بهمین ترتیب بدست می آیند. چنانچه بار دارای اتصال مثلث باشد برای استفاده از مدار معادل یک فاز باید آنرا به اتصال ستاره تبدیل نمود. اگر امپدانس بار متقارنی در اتصال مثلث  $Z_\Delta$  و در اتصال ستاره معادل آن  $Z_\lambda$  باشد داریم:

$$Z_\lambda = \frac{1}{3} Z_\Delta \quad (2-23)$$

### ۲-۴ قدرت در مدارهای سه فاز

در یک مدار سه فاز متقارن، قدرت تولید شده توسط یک ژنراتور یا قدرت جذب شده توسط بار برابر است با سه برابر قدرت یک فاز.

برای یک بار ستاره اگر دامنه ولتاژ فازی و دامنه جریان فازی را بترتیب با  $V_p$  و  $I_p$  نشان دهیم:

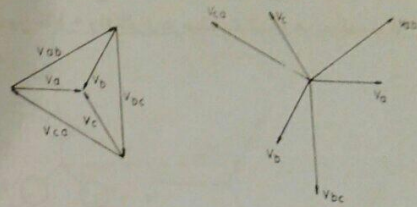
$$V_p = |V_a| = |V_b| = |V_c|$$

$$I_p = |I_a| = |I_b| = |I_c|$$

قدرت سه فاز P از رابطه زیر بدست می آید:

$$P = 3 V_p I_p \cos \Phi \quad (2-24)$$

در این رابطه  $\Phi$  زاویه جلو افتادگی ولتاژ فازی نسبت به جریان فازی می باشد. چنانچه دامنه



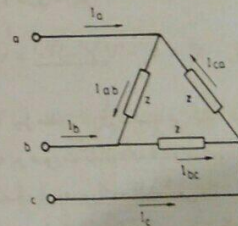
(ب) نمایش نوع دوم ولتاژها

(الف) نمایش نوع اول ولتاژها

### شکل ۲-۸ نمایش دیاگرام برداری ولتاژهای فازی و خطی

برای تعیین روابط بین جریانهای خطی  $I$  و فازی در این حالت داریم:

$$I_a = I_{ab} - I_{ca} = I_{ab} - I_{ab} \angle 120^\circ = \sqrt{3} I_{ab} \angle -30^\circ \quad (2-22)$$



شکل ۲-۹ بار سه فاز با اتصال مثلث

جریانهای خطی  $I_b$  و  $I_c$  نیز با روش مشابهی بدست می آیند.

در حل مدارهای سه فاز متقارن لازم نیست هر سه فاز همزمان تحلیل شود بلکه کافی است یک سیم صفر یا امپدانس صفر را در نظر بگیریم و سپس مدار را با اعمال قانون ولتاژهای کیرشهف برای یک فاز حل کنیم. مدار معادل یک فاز شکل (۲-۶) در شکل (۲-۱۰) رسم شده است.

### 1. Line Current

ولتاژ خطی را با  $V_L$  دامنه جریان خطی را با  $I_L$  نشان دهیم قدرت اکتیو و راکتیو مصرفی بار و قدرت ظاهری از روابط زیر بدست می آید:

$$\begin{aligned} P &= \sqrt{3} V_p I_p \cos \Phi = \sqrt{3} V_L I_L \cos \Phi \\ Q &= \sqrt{3} V_p I_p \sin \Phi = \sqrt{3} V_L I_L \sin \Phi \\ S &= \sqrt{3} V_p I_p = \sqrt{3} V_L I_L \end{aligned} \quad (2-25)$$

اگر اتصال بار مثلث باشد  $V_p = V_L$  و  $I_p = \frac{I_L}{\sqrt{3}}$  بوده و با جایگزینی این مقادیر در رابطه (2-24) به این نتیجه می رسیم که روابط (2-25) برای بار با اتصال مثلث نیز صادق است.

### 2-5 مقادیر نسبت به واحد<sup>1</sup>

در سیستم های قدرت معمولاً مقادیر مگاوات، مگاوار، مگا ولت آمپر، کیلو ولت، آمپر و اهم بر حسب درصد یا نسبت به واحدی از یک مقدار مبنا<sup>2</sup> برای هر یک از این کمیت ها بیان می شوند. استفاده از مقادیر نسبت به واحد محاسن زیر را دارد:

- 1: از آنجا که قدرت ها، ولتاژ ها و جریان ها در سیستم های قدرت اعداد بزرگی هستند، کاربرد مقادیر نسبت به واحد با اعداد کوچکتر و مقادیر نسبی ملموس باعث تسلط بیشتر مهندسين سیستم ها روی این کمیت ها می گردد.
- 2: تحلیل سیستم ها با وجود سطوح مختلف ولتاژ و ترانسفورماتورها بسیار ساده تر می شود.

### 2-5-1 مقادیر نسبت به واحد در سیستم های یک فاز

طبق تعریف مقدار نسبت به واحد یک کمیت برابر است با نسبت مقدار واقعی آن کمیت به مقدار مبنا انتخاب شده برای آن کمیت. اگر برای ولتاژ در یک سیستم یک فاز مبنائی معادل 230V انتخاب کنیم، این مقدار برابر 1 نسبت به واحد (1 pu) و یا 100 درصد مقدار مبنا می باشد. مقادیر دیگر بصورت نسبت به واحد یا درصدی از این مبنا مشخص می گردند.

1. Per - Unit Quantities

2. Base

مثلاً ولتاژ 230V/50pu برابر 0.95 pu و ولتاژ 230/230 pu برابر 1.0 pu خواهد بود.

اگر  $V_b$  و  $I_b$  بترتیب ولتاژ مبنا و جریان مبنا انتخاب شده، و  $V$  و  $I$  بترتیب ولتاژ و جریان در نقطه ای از سیستم قدرت باشند (مقادیر مختلط) در اینصورت داریم:

$$V_{pu} = \frac{V}{V_b} \quad I_{pu} = \frac{I}{I_b} \quad (2-26)$$

از آنجا که  $I$  و  $V$  اعداد مختلط هستند لذا  $V_{pu}$  و  $I_{pu}$  که مقادیر ولتاژ و جریان بر حسب نسبت به واحد (pu) هستند اعداد مختلطی بدون دیماسیون می باشند. مثلاً اگر ولتاژ مبنا 230V باشد و ولتاژ 230V/50 pu برابر 0.95 pu خواهد بود.

$$230/50 \angle 30^\circ V = \frac{230/50}{230} \angle 30^\circ pu = 0.95 \angle 30^\circ pu$$

ولتاژ مبنا معمولاً بر حسب KV و جریان مبنا بر حسب آمپر انتخاب می شوند. اگر  $V_b$  و  $I_b$  بترتیب ولتاژ مبنا (KV) و جریان مبنا (A) باشند قدرت مبنا ( $S_b$ ) بر حسب KVA و MVA برابر است با:

$$\begin{aligned} S_b &= V_b I_b & \text{KVA} \\ &= 10^{-7} V_b I_b & \text{MVA} \end{aligned} \quad (2-27)$$

قدرت مبنا معمولاً بر حسب MVA در نظر گرفته می شود. اگر قدرت مختلط در نقطه ای از سیستم برابر  $S$  باشد داریم:

$$S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{P+jQ}{S_b} = \frac{P}{S_b} + j \frac{Q}{S_b} = P_{pu} + jQ_{pu}$$

ولذا مبنای قدرت های اکتیو و راکتیو نیز همان  $S_b$  می باشد. مثلاً اگر قدرت مبنا 100 MVA باشد قدرت اکتیو 80 MW معادل 0.8 pu خواهد بود.

امپدانس مبنا  $Z_b$  بر حسب  $V_b$ ،  $I_b$  و  $S_b$  از رابطه زیر تعیین می شود:

$$Z_b = \frac{V_b}{I_b} = \frac{V_b}{\frac{S_b}{V_b}} = \frac{V_b^2}{S_b} \quad \Omega$$



یک فاز و ولتاژ مبنای فازی باشند، جریان مینا بر حسب آمپر و امپدانس معادل یک فاز مینا بر حسب اهم از روابط زیر بدست می آید:

$$Z_b = \frac{V_b^*}{S_{b,pu}} = \frac{\left(\frac{V_b}{\sqrt{3}}\right)^*}{\frac{1}{\sqrt{3}} S_b} = \frac{V_b^*}{S_b}$$

$$Z_b = \frac{V_b^*}{S_b} \quad (2-30)$$

$$I_b = \frac{S_b}{\sqrt{3} V_b} \times 10^7 \quad (2-31)$$

قدرت مختلط در هر نقطه از سیستم قدرت نیز بر حسب مقادیر نسبت به واحد مطابق زیر تعیین می شود:

$$S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{\sqrt{3} VI^*}{\sqrt{3} V_b I_b} = \frac{V}{V_b} \cdot \frac{I^*}{I_b} = V_{pu} I_{pu}^* \quad (2-32)$$

رابطه (2-32) نشان می دهد که ضریب  $\sqrt{3}$  در رابطه قدرت بر حسب ولتاژ و جریان در سیستم نسبت به واحد حذف می شود. بهمین ترتیب در مورد قدرت اکتیو یک سیستم سه فاز داریم:

$$P = |V||I| \cos \Phi \quad (2-33)$$

در این رابطه  $|V|$  و  $|I|$  دامنه ولتاژ خطی و جریان بر حسب pu و P قدرت اکتیو سه فاز بر حسب pu می باشند.

مثال 2-3 یک موتور سنکرون قدرت 8MW را در ولتاژ 132KV و ضریب قدرت 0/8 پیش فاز از یک سیستم قدرت جذب می نماید. جریان این موتور را بر حسب pu محاسبه کنید. قدرت مینا 10 MVA و ولتاژ مینا 138KV انتخاب گردند.

حل:

$$P = 8MW = \frac{8MW}{10MVA} = 0/8 \text{ pu}$$

در این رابطه  $V_b$  بر حسب ولت،  $I_b$  بر حسب آمپر و  $S_b$  بر حسب ولت آمپر می باشند. اگر  $V_b$  بر حسب KV و  $S_b$  بر حسب MVA جایگزین شوند از رابطه زیر باز هم  $Z_b$  بر حسب اهم بدست می آید:

$$Z_b = \frac{V_b^*}{S_b} \quad (2-28)$$

بسیاری از روابط مورد عمل سیستم ها بر حسب مقادیر نسبت به واحد نیز صادق است. مثلاً برای ولتاژ و قدرت مختلط در یک نقطه از سیستم داریم:

$$V_{pu} = \frac{V}{V_b} = \frac{ZI}{V_b I_b} = \frac{Z}{Z_b} \cdot \frac{I}{I_b} = Z_{pu} I_{pu}$$

$$S_{pu} = \frac{S}{S_b} = \frac{VI^*}{V_b I_b} = \frac{V}{V_b} \cdot \frac{I^*}{I_b} = V_{pu} I_{pu}^*$$

انتخاب دو مقدار مینا از چهار کمیت  $V_b$ ،  $I_b$ ،  $S_b$  و  $Z_b$  کفایت می کند و دو مقدار مینای دیگر قابل محاسبه هستند. معمولاً ولتاژ مینا بر حسب KV و قدرت مینا بر حسب MVA انتخاب می شوند. سپس جریان مینا بر حسب آمپر و امپدانس مینا بر حسب اهم از روابط زیر تعیین می گردند:

$$I_b = \frac{S_b}{V_b} \times 10^7 \quad Z_b = \frac{V_b^*}{S_b} \quad (2-29)$$

## 2-5-2 مقادیر نسبت به واحد در سیستم های سه فاز

در سیستم های سه فاز کمیت های اصلی مورد بحث از دیدگاه مقادیر نسبت به واحد عبارتند از:

1- قدرت سه فاز بر حسب مگا ولت آمپر MVA

2- ولتاژ خطی بر حسب کیلوولت KV

3- جریان خطی بر حسب آمپر A

4- امپدانس معادل یک فاز بر حسب اهم  $\Omega$

قدرت مینای سه فاز  $S_b$  بر حسب مگا ولت آمپر و ولتاژ مبنای خطی  $V_b$  بر حسب کیلو ولت بعنوان مقادیر اولیه مینا انتخاب می شوند. اگر  $S_{b,pu}$  و  $V_{pu}$  بترتیب قدرت مبنای

$$|V| = \frac{132KV}{138KV} = 0.956 \text{ pu}$$

$$V = 0.956 \angle 0^\circ \text{ pu}$$

$$P = |V||I| \cos \Phi$$

$$0.8 = 0.956 \times |I| \times 0.8$$

$$|I| = 1.046 \text{ pu} \quad I = 1.046 \angle 36.9^\circ \text{ pu}$$

## مسائل فصل دوم

۲-۱ یک منبع ولتاژ ۲۰۰ ولتی باری با امپدانس  $30^\circ \angle 10$  اهم را تغذیه می کند.

الف)  $R, P, X, Q$  و ضریب قدرت این بار را محاسبه کنید.

ب) اگر خازنی با قدرت راکتیو تولیدی ۱۰۰۰ وار با این بار موازی شود، قدرت های اکتیو و راکتیو تولید شده توسط منبع و ضریب قدرت کل مدار را بدست آورید.

۲-۲ اگر در مثال (۲-۱) امپدانس بین دو ماشین ۱ و ۲ برابر  $5j - 2$  اهم باشد، مشخص کنید کدام ماشین بصورت مولد و کدام بصورت موتور کار می کند. همچنین قدرت راکتیو تولید شده یا جذب شده هر ماشین و قدرت جذب شده اکتیو و راکتیو توسط امپدانس رابط را بدست آورید.

۲-۳ یک موتور القائی سه فاز قدرت ۵۰ اسب بخار در ولتاژ ۴۰۰ ولت و ضریب قدرت ۰/۸ پس فاز به بار می دهد و ضریب بهره آن ۹۰ درصد می باشد.

الف) قدرت مصرفی اکتیو و راکتیو و مختلط این موتور را بدست آورید.

ب) فرض کنید این موتور توسط یک منبع تغذیه ۴۰۰ ولت از طریق امپدانس  $5j + 1$  اهم (در هر فاز) تغذیه می شود. ولتاژ موتور، ضریب قدرت منبع ولتاژ و بهره انتقال قدرت را بدست آورید.

۲-۴ یک موتور القائی سه فاز در ضریب قدرت ۰/۸ پس فاز و ولتاژ ۲۲۰ ولت قدرت ۲۵ کیلو وات جذب می کند. می خواهیم خازنی با این موتور موازی کنیم تا ضریب قدرت را به ۰/۹۵ برساند. قدرت این خازن و جریان موتور را قبل و بعد از نصب خازن محاسبه کنید.

۲-۵ راکتانس یک ژنراتور سه فاز ۲۰۰ مگاوات آمپر، ۲۰ کیلو ولت برابر  $0.5 \text{ pu}$  است.

الف) مقدار این راکتانس را بر حسب اهم بدست آورید.

ب) اگر مبنای سیستم ۱۰۰ MVA و ۲۲ KV در نظر گرفته شود، راکتانس مذکور را در مبنای سیستم بدست آورید.

۲-۶ موتور سنکرون سه فاز با مشخصات نامی ۲۰۰ MVA، ۲۰ KV و راکتانس  $0.5 \text{ pu}$  از طریق امپدانس رابط  $25j + 0.5$  مطابق شکل (۱۱-۲) به شینی با ولتاژ ثابت ۲۱ KV متصل است. قدرت و ولتاژ مبنای سیستم را بترتیب ۱۰۰ MVA و ۲۱ KV در نظر گرفته و مدار معادل

## ۲-۶ تغییر مبنای مقادیر نسبت به واحد

بعضی اوقات امپدانس نسبت به واحد یک عنصری از سیستم قدرت در مبنای غیر از مبنای انتخاب شده برای آن قسمت از سیستم داده می شود. چون همه امپدانس های یک قسمت از سیستم باید بر حسب امپدانس مبنای آن قسمت بیان شوند، بنابراین باید بتوان امپدانس ها را از مبنای به مبنای دیگر تبدیل نمود. اگر امپدانس عنصری را بر حسب pu با  $Z_{pu}$  و بر حسب اهم با  $Z$  نشان دهیم داریم:

$$Z_{pu} = \frac{Z}{Z_b} = \frac{Z}{\frac{V_b^2}{S_b}} = Z \frac{S_b}{V_b^2}$$

رابطه فوق نشان می دهد که امپدانس نسبت به واحد با قدرت مبنای مستقیم و با توان دوم ولتاژ مبنای معکوس دارد. حال اگر امپدانس این عنصر در مبنای قبلی  $(V_{b_{old}}, S_{b_{old}})$  برابر  $Z_{pu_{old}}$  و در مبنای جدید  $(V_{b_{new}}, S_{b_{new}})$  برابر  $Z_{pu_{new}}$  باشد مقدار امپدانس نسبت به واحد در مبنای جدید از رابطه زیر بدست می آید:

$$Z_{pu_{new}} = Z_{pu_{old}} \left( \frac{S_{b_{new}}}{S_{b_{old}}} \right) \left( \frac{V_{b_{old}}}{V_{b_{new}}} \right)^2 \quad (2-34)$$

مثال ۲-۴ راکتانس یک ژنراتور در مبنای مقادیر نامی ژنراتور ۲۵۰ MVA، ۲۱ KV برابر  $0.5 \text{ pu}$  می باشد. مبنای محاسبات سیستم ۱۰۰ MVA و ۲۰ KV است. راکتانس این ژنراتور را در مبنای جدید محاسبه کنید.

حل:

$$X = 0.5 \left( \frac{100}{250} \right) \left( \frac{21}{20} \right)^2 = 0.0882 \text{ pu}$$

۲-۹ شکل (۲-۱۴) ژنراتوری را نشان می دهد که از طریق خط انتقال باری را در انتهای خط تغذیه می کند. ولتاژ ابتدای خط را با  $V_1$  و ولتاژ انتهای خط را با  $V_2$  نشان می دهیم. امپدانس خط انتقال  $Z_L = R_L + jX_L$  اهم بوده و تلفات اکتیو و راکتیو خط  $P_L$  و  $Q_L$  در مقایسه با قدرت انتقالی از خط انتقال  $P$  و  $Q$  ناچیز و در مقایسه با آنها قابل صرف نظر کردن هستند.

الف) ثابت کنید که برای  $P_L$  و  $Q_L$  بطور تقریبی روابط زیر را خواهیم داشت:

$$P_L = R_L \frac{P^2 + Q^2}{|V|^2} \quad Q_L = X_L \frac{P^2 + Q^2}{|V|^2} \quad (2-35)$$

در روابط فوق از افت ولتاژ در خط صرف نظر شده و  $|V| = |V_1| = |V_2|$  در نظر گرفته شده است.

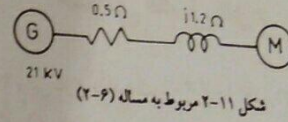
ب) اگر از  $P_L$  و  $Q_L$  در مقایسه با  $P$  و  $Q$  صرف نظر نشود و افت ولتاژ خط نیز منظور گردد در اینصورت  $V_1$  و  $P_1$  و  $Q_1$  بترتیب ولتاژ، قدرت اکتیو و قدرت راکتیو تولید شده در ابتدای خط (توسط ژنراتور) و  $V_2$  و  $P_2$  و  $Q_2$  بترتیب ولتاژ، قدرت اکتیو و قدرت راکتیو انتهای خط (مصرفی بار) می باشند. چنانچه امپدانس بار  $Z_L = 80 + j20 \Omega$  و  $Z_S = 2 + j8 \Omega$  و ولتاژ ابتدای خط  $V_1 = 30 \angle 0^\circ$  KV باشد (مدار یک فاز است) مطلوبست جریان خط، ولتاژ انتهای خط  $V_2$ ، افت ولتاژ خط،  $P_1$  و  $Q_1$  و  $P_2$  و  $Q_2$  و قدرت مصرف شده اکتیو و راکتیو در خط انتقال بر حسب MW و MV ar.

ج) ولتاژ متوسط  $V_1$  و  $V_2$  را با  $V$  نشان دهید. همچنین متوسط قدرت های اکتیو و راکتیو در ابتدا و انتهای خط را بدست آورده و آنرا با  $P$  و  $Q$  نمایش دهید. سپس با جایگزینی مقادیر بدست آمده  $P$  و  $Q$  در روابط قسمت الف) مساله، تلفات  $P_L$  و  $Q_L$  را بدست آورده با قسمت ب) مقایسه کنید.

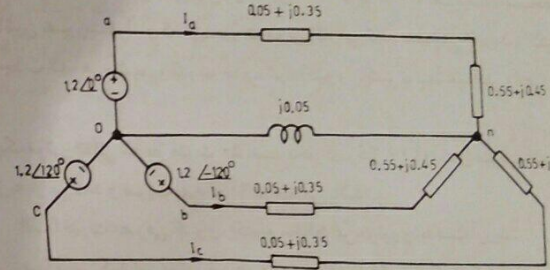
د) اگر افت ولتاژ خط را برابر  $|V_1| - |V_2| = |\Delta V|$  در نظر بگیریم و آنرا خیلی کوچکتر از  $|V_1|$  فرض کنیم. همچنین  $|V_1| = |V_2| = |V|$  فرض شود، ثابت کنید که رابطه افت ولتاژ نسبی (درصد افت ولتاژ) یا رگولاسیون خط که بصورت  $\frac{|\Delta V|}{|V|}$  تعریف می شود از رابطه زیر قابل محاسبه است:

$$\frac{|\Delta V|}{|V|} = R_s \frac{P}{|V|^2} + X_s \frac{Q}{|V|^2} \quad (2-36)$$

سیستم را بر حسب مقادیر pu نشان دهید (مدار معادل موتور سنکرون را بصورت  $i1.2 \Omega$  در نظر بگیرید). راکتانس مربوطه نشان دهید.

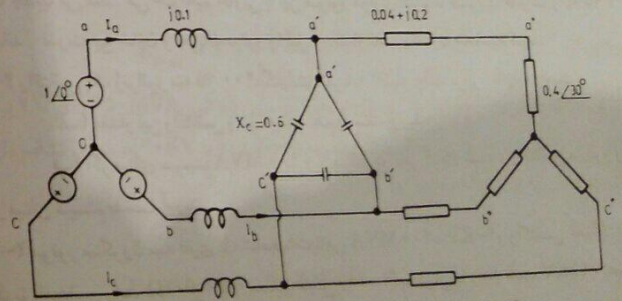


۲-۷ مدار معادل یک فاز مدار نشان داده شده در شکل (۲-۱۲) را رسم نمایید و جریانهای  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  را محاسبه کنید.

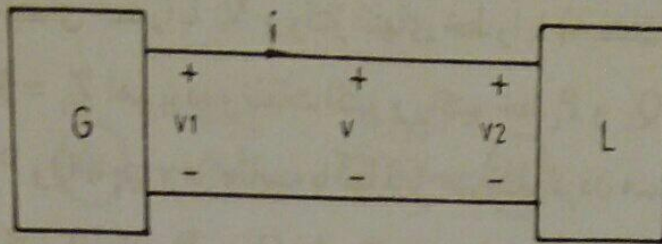


شکل ۲-۱۲ مربوط به مساله (۲-۷). مقادیر بر حسب pu مشخص شده اند.

۲-۸ جریانهای  $I_a$  و  $I_b$  و  $I_c$  و ولتاژهای خطی و فازی ژنراتور را برای مدار نشان داده شده در شکل (۲-۱۳) بدست آورید (سیستم متقارن فرض شود).



شکل ۲-۱۳ مربوط به مساله (۲-۸). مقادیر بر حسب pu مشخص شده اند.



شکل ۲-۱۴ مربوط به مسأله (۲-۹)

۲-۱۰ خط انتقال سه فازی در فرکانس  $50 \text{ Hz}$  و با امپدانس  $Z_{\pi} = 0.5 + j2 \Omega$  باری را در انتها تغذیه می کند. بار مذکور در ضریب قدرت  $0.8$  پس فاز و ولتاژ  $10 \text{ KV}$  قدرت  $200 \text{ KW}$  را جذب می کند.

الف) ولتاژ ابتدای خط و قدرت های اکتیو و راکتیو تولیدی ابتدای خط را بدست آورید.

ب) اگر ولتاژ ابتدای خط  $10 \text{ KV}$  و بار انتهای خط دارای امپدانس  $Z_L = 18 + j45 \Omega$  با اتصال مثلث باشد، ولتاژ انتهای خط را محاسبه کنید.

ج) برای اینکه ولتاژ انتهای خط را در حالت (ب) نیز به  $10 \text{ KV}$  برسانیم تا افت ولتاژ خط جبران شود، سه خازن مساوی با بار بصورت ستاره موازی می کنیم. قدرت و ظرفیت این خازن ها را محاسبه نمایید.

د) ولتاژ مبنا و قدرت مبنا را بترتیب  $10 \text{ KV}$  و  $0.5 \text{ MVA}$  در نظر گرفته و قسمت های (الف) و (ب) و (ج) را در سیستم pu حل نمایید. و جواب های بدست آمده را با مقادیر قبلی مقایسه کنید.