

ابزار دقیق

فصل دوم

بخش چهارم

روشهای اندازه گیری

سایر کمیتها

ترانسدیوسرهای سرعت

کمیت های حرکت، سرعت و شتاب کاملا به هم وابسته بوده و از اندازه گیری هریک می توان به دیگر کمیت ها نیز دست یافت. اندازه گیری حرکت نسبی قطعات در دستگاهها کاربرد بسیار فراوانی دارد. کنترل دقیق سرعت در یک تسمه نقاله، خط تولید ورق و سایر خطوط تولید می تواند از کاربردهای این اندازه گیری ها باشد.

سرعت خطی می تواند از رابطه $v = \frac{dx}{dt}$ محاسبه شود. معمولا برحسب m/s ، cm/s ، in/s ، mi/h و km/h بیان می شود.

سرعت زاویه ای، سرعت چرخش یک جسم حول یک محور است و معمولا برحسب rad/s ، deg/s و یا rpm (دور در دقیقه) بیان می شود.

شتاب در واقع نسبت تغییرات سرعت به زمان $(a = \frac{dv}{dt})$ و یا $(a = \frac{d^2x}{dt^2})$ می باشد.

پارامتر دیگری به نام جرک (jerk) نیز استفاده می شود که کاربرد آن محاسبه شوک و ارتعاش است و بیانگر نسبت تغییرات شتاب به تغییرات زمان $(jerk = \frac{da}{dt})$ و یا مشتق سوم جابجایی است. $(jerk = \frac{d^3x}{dt^3})$

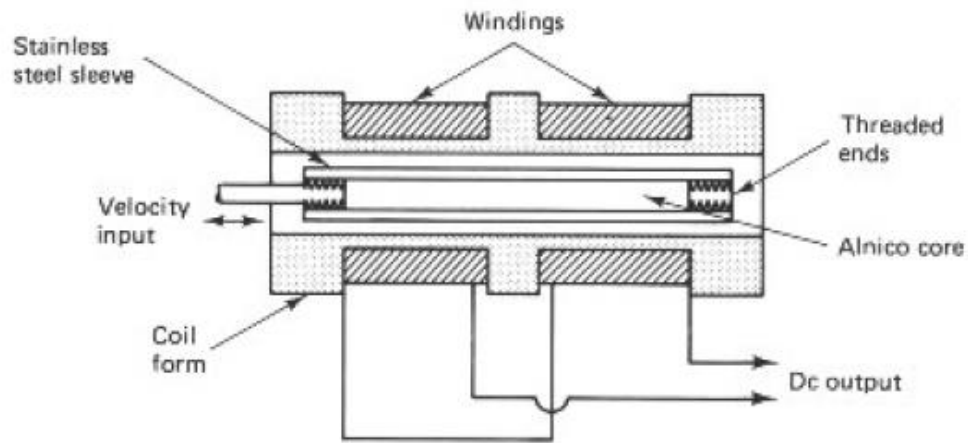
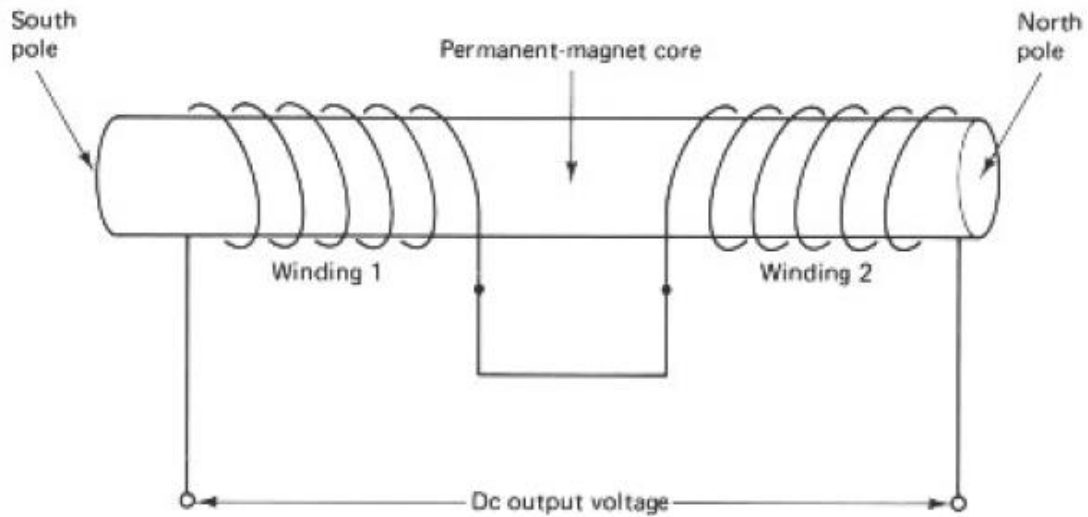
ترانسدیوسرهای سرعت می توانند خطی و یا دورانی باشند.

- ترانسدیوسرهای سرعت خطی

در ترانسدیوسرهای خطی، حرکت در طول یک محور اندازه گیری می شود و از طرق مختلف می توان اندازه گیری را انجام داد. در ترانسدیوسرهای الکترومغناطیسی، یک سیم پیچ در یک میدان مغناطیسی دائم قرار داده شده است و با حرکت هسته

ولتاژ القایی به سیم پیچ به تغییرات میدان مغناطیسی وابسته می شود. با استفاده از رابطه $v = -N \frac{d\phi}{dt}$ مقدار سرعت

قابل محاسبه می باشد.



با توجه به محدود بودن اندازه هسته، در میزان حرکت محدودیت وجود دارد و از این روش برای سنجش سرعت در

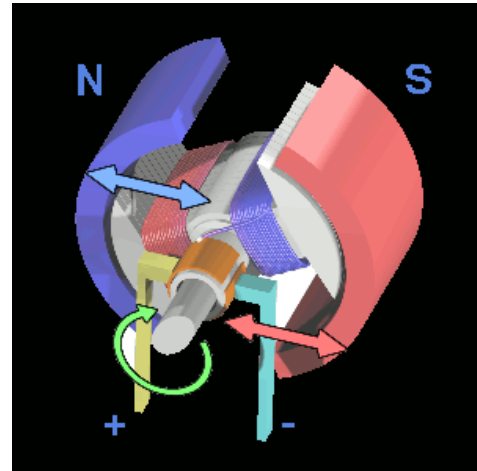
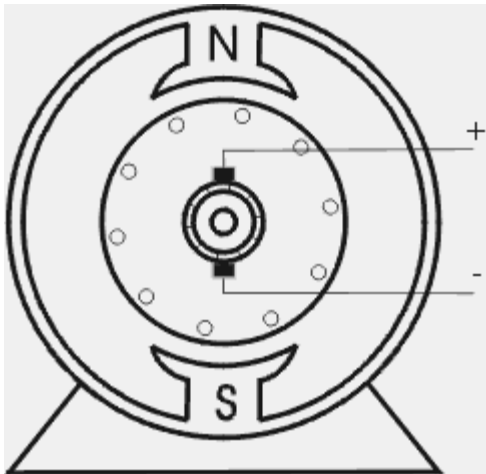
حرکت‌های محدود و کم استفاده می شود.

– ترانسدیوسرهای سرعت زاویه ای

ترانسدیوسرهای سرعت زاویه ای معمولاً به دو دسته تقسیم می شوند. خروجی در نوع اول، ولتاژی متناسب با چرخش ایجاد می کند و نوع دوم فرکانس خروجی با سرعت چرخش متغیر است.

متداول ترین ترانسدیوسر سرعت زاویه ای، تاکومتر است. اساس کار آن مانند ترانسدیوسر سیم پیچ متحرک است با این تفاوت که حرکت سیم پیچ در میدان مغناطیسی ثابت، بصورت چرخشی است. هنگامی که روتور در میدان مغناطیسی استاتور به چرخش درمی آید در سیم پیچ ولتاژی القا می شود که میزان این ولتاژ متناسب با میزان چرخش می باشد. با استفاده از جاروبک و کموتاتور، ولتاژ DC در خروجی تاکومتر ایجاد می شود که با اندازه گیری آن می توان به میزان سرعت چرخش پی برد. تاکومترهایی که دارای استاتور با میدان مغناطیسی دائم هستند معمولاً خروجی ۳ تا ۷ ولت به ازای هر ۱۰۰۰ دور در دقیقه تولید می کنند و این مقدار برای تاکومترهایی که استاتور با مغناطیس الکتریکی دارند بین ۱۰ تا ۲۰ ولت به ازای ۱۰۰۰ دور دقیقه می باشد. پلاریته خروجی نیز کاملاً با جهت چرخش متناسب بوده و بنابراین علاوه بر میزان سرعت می توان جهت آنرا نیز تعیین نمود.

برای داشتن ولتاژ DC بدون ریپل باید تعداد قطبهای استاتور افزایش یابد و چون تعداد قطبها محدود است، ولتاژ خروجی همواره دارای مقداری ریپل می باشد. همچنین بدلیل عدم اتصال کامل الکتریکی روی جاروبکها و ایجاد جرقه الکتریکی، در خروجی نویزی نیز پدید می آید که از نقاط ضعف تاکومتر DC به حساب می آید.



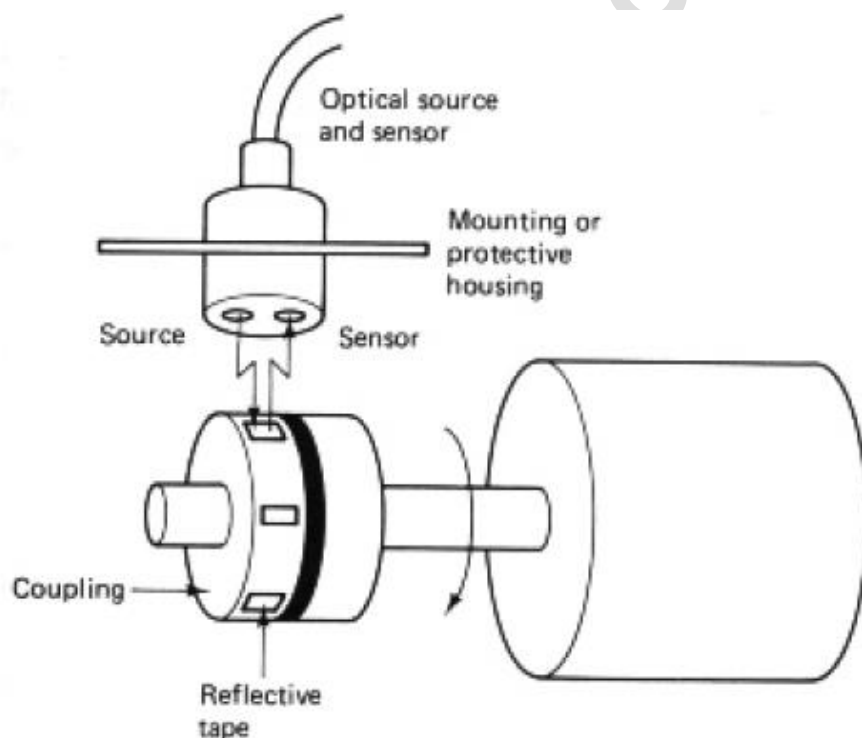
در کاربردهایی که استفاده از تاکومتر DC مقدر نباشد می توان از تاکومترهای AC (القایی) استفاده کرد. این نوع ترانسدیوسرها جاروبک نداشته و شامل سیم پیچ های اولیه و ثانویه بوده که بصورت عمود برهم روی استاتور قرار گرفته است. هنگامی که روتور شروع به چرخش می کند، یک جریان گردابی در داخل آن بوجود آمده و یک ولتاژ AC در ثانویه ایجاد می کند. هرچه میزان چرخش بیشتر باشد، میزان این ولتاژ بیشتر خواهد شد.

تاکو مترهای AC معمولا نویز کمتری نسبت به نوع DC آن دارند. البته این نوع تاکومترها به یک یکسوساز و یک فیلتر آشکارساز فاز (جهت تشخیص جهت چرخش) نیازمندند.

گروه دیگری از ترانسدیوسرهای سرعت زاویه ای بر اساس تغییر فرکانس خروجی به ازای تغییر سرعت چرخشی کار می کنند. در ترانسدیوسرهای القایی اگر خروجی پالسهای ایجاد شده را به یک مدار تشخیص سطح CMOS و یا TTL اعمال کنیم، می توان سرعت را به فرکانس تبدیل کرد. و یا اگر سیم پیچ مغناطیس دائم AC را با یک وسیله اثرهال جایگزین کنیم می توان حرکت را به تعدادی پالسهای قطع و وصل تبدیل کنیم.

در نوع دیگری از تاکومترها می توان روتور را بصورت دندانه ای و از یک فلز با رولوکتانس مغناطیسی کم ساخت و بوسیله یک سنسور که در بدنه استاتور جاسازی شده است، چرخش روتور در اثر عبور از هر دندانه باعث قطع شدن میدان مغناطیسی و در نتیجه ایجاد پالس در خروجی، میزان سرعت چرخش را اندازه گیری کرد.

همچنین از انکودرهای افزایشی که قبلا بحث شده بود نیز می توان استفاده کرد. به این صورت که یک نوار منعکس کننده نور به تعداد کافی روی روتور نصب شده و هرگاه این نوارها زیر فرستنده نوری قرار گیرد، انعکاس نور باعث فعال شدن گیرنده شده و یک پالس در خروجی ظاهر می شود.



با توجه به اینکه در این روش هیچگونه اتصال مکانیکی بین سنسور و قسمت گردنده وجود ندارد، می تواند روش مناسبی برای اندازه گیری سرعت باشد. زیرا اتصال مکانیکی علاوه بر ایجاد اصطکاک و فرسایش، ممکن است در اثر خم شدن دنده ها و تسمه ها، باعث ایجاد خطا شوند و یا حتی ممکن است اتصال سنسور باعث بارگذاری روی محور سیستم شود.

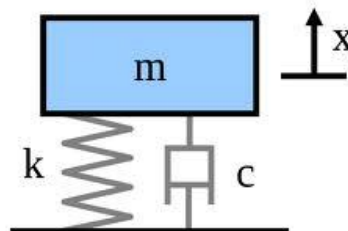
سنسورهای شتاب

شتاب سنج مقدار شتاب صحیح که شتاب، نسبت به جسم در حال سقوط آزاد است را اندازه گیری می کند. شتاب صحیح شتابی است که اجسام و اشخاص آن را احساس می کنند. معمولاً شتاب را برحسب نیروی گرانش $g = 9.8 \frac{m}{s^2}$ اندازه گیری می کنند. به عبارت دیگر، بر اساس اصل هم-ارزی در فیزیک در هر نقطه از فضا یک دستگاه مرجع مانا وجود دارد، و شتاب سنج شتاب نسبت به آن دستگاه، شتاب را اندازه می گیرد. به این صورت که فرض می کند اگر قرار بود در دستگاه مرجع مانا بدون شتاب باشد هیچ نیرویی به آن وارد نمی شد و حال نیروهای وارد به خود را اندازه می گیرد و شتابی را که باید داشته باشد حدس می زند.

واحدهای شتاب بصورت طول بر مجذور زمان مطرح می شود و بصورت های $\frac{ft}{s^2}$ ، $\frac{in}{s^2}$ ، $\frac{cm}{s^2}$ ، $\frac{m}{s^2}$ بیان می شود.

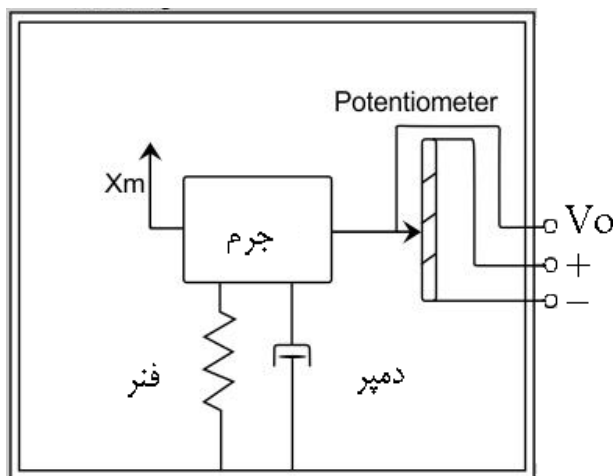
از فرمولهای مهمی که در محاسبه شتاب بکار می روند می توان به $F = m \cdot a$ و $a = \frac{dv}{dt}$ اشاره کرد.

غالبا شتاب سنج مانند یک جسم میرا کننده روی یک فنر عمل می کند. هنگامی که شتاب سنج با شتابی حرکت می کند، جسم به اندازه ای جابجا می شود که نیروی وارد شده از فنر به جسم، جسم را با شتابی برابر شتاب بدنه شتاب سنج حرکت دهد. سپس با اندازه گیری میزان جابجایی مقدار شتاب اندازه گیری می شود.



- شتاب سنج پتانسیومتری

مطابق سیستم ذکر شده در بالا اگر حرکت جرم و فنر و دمپر را به یک پتانسیومتر اعمال کنیم می توانیم میزان شتاب را اندازه گیری کنیم.

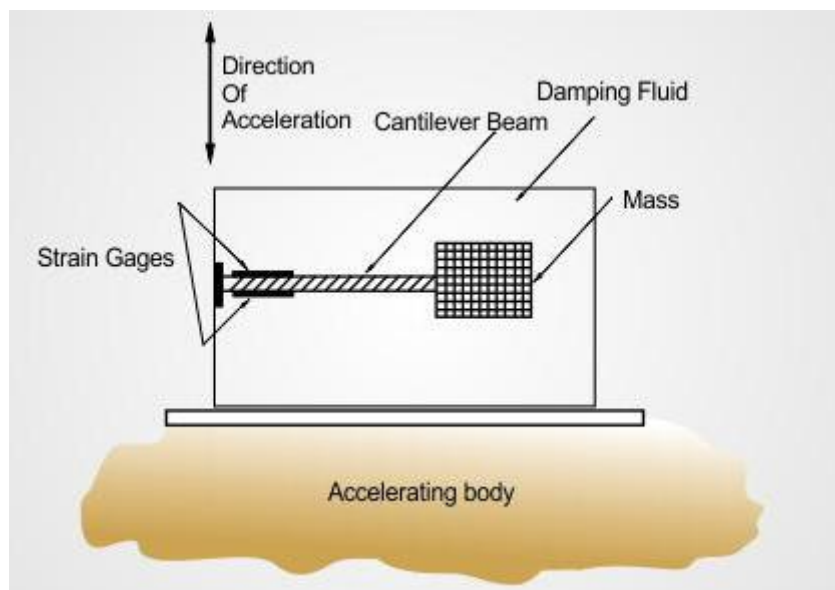


از مزایای شتاب سنج های پتانسیومتری می توان به سادگی کار، ارزان بودن و تولید خروجی بزرگ اشاره کرد. این شتاب سنج ها معمولا برای اندازه گیری شتاب حالت پایدار و با تغییرات کم مورد استفاده قرار می گیرد.

- شتاب سنج های استرین گیج (پیزورزیستیو)

از یک جرم متصل به یک تیغه استفاده می کند. شتاب جرم باعث ایجاد تنش در تیغه شده و این عمل توسط استرین گیج اندازه گیری می شود.

معمولا از استرین گیج های نیمه هادی به دلیل داشتن فاکتور گیج بالا، استفاده می شود. ابعاد این نوع شتاب سنج ها کوچک بوده و ساختمان ساده ای دارند.



از دیگر مزایای این سنسورها، کارایی مناسب در بازه حرارتی بزرگ و قابلیت عملکرد در فضاهای کوچک می باشد.

ضعف بزرگ این نوع شتاب سنج، پایین بودن سطح سیگنال خروجی آن می باشد.

- شتاب سنج های خازنی

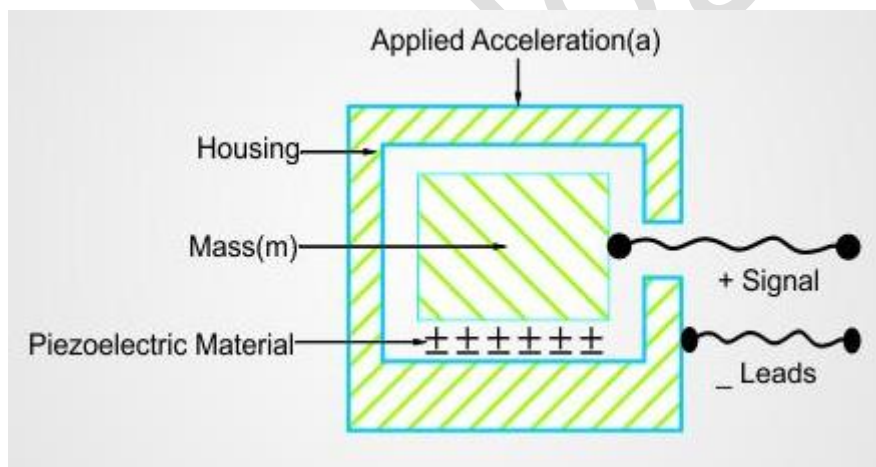
همانطور که می دانید، ظرفیت خازن با تغییر فاصله بین صفحات نسبت عکس دارد. بنابراین اگر در اثر شتاب فاصله صفحات تغییر کند، ظرفیت خروجی تغییر کرده و می توان توسط پلهای اندازه گیری این تغییر را آشکارسازی کرد و یا با استفاده از یک اسیلاتور، مقدار فرکانس خروجی را تغییر داد. این نوع شتاب سنج در فرکانس پایین و شتاب کم، کاربرد دارند.

- شتاب سنج های پیزوالکتریک

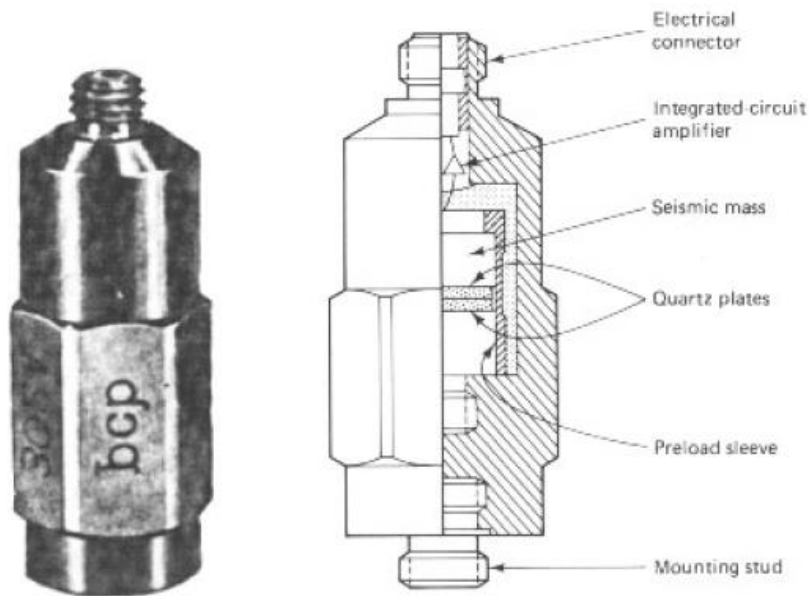
معمول ترین نوع شتاب سنج ها از این نوع هستند. در اینحالت به کریستال ولتاژ DC اعمال می کنیم. اگر به کریستال نیرویی وارد شود، مقدار باری که در کریستال ایجاد می شود از رابطه $q=D.F$ بدست می آید که در این رابطه q بار القا شده و F نیروی اعمال شده و D ضریب کشش پیزوالکتریک می باشد.

با قرار دادن دو صفحه فلزی روی سطوح عایق، ظرفیت خازنی تولید شده و در نتیجه خواهیم داشت:

$$V = \frac{q}{C} \Rightarrow V = \frac{D.F}{C}$$



به دلیل ضعیف بودن اثر پیزوالکتریکی کریستال کوارتز، معمولاً از ترکیبات پیزوالکتریک مصنوعی مانند متانیوبات سرب، زیرکونیات سرب و یا تیتانات باریوم استفاده می شود که دارای قدرت پاسخ دهی مطلوب تر و همچنین خاصیت تغییر شکل و فرم دهی مناسب، هستند.



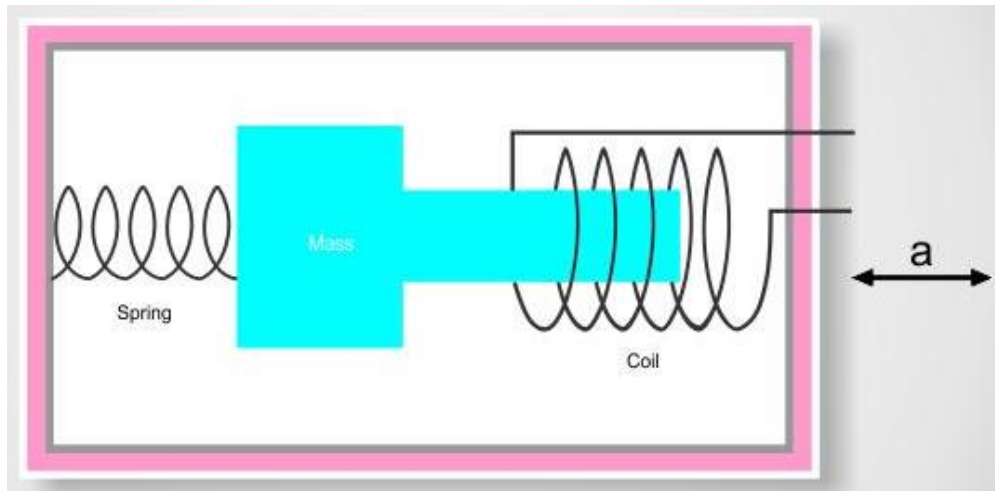
شتاب سنج پیزوالکتریکی

مزیت مهم شتاب سنج های پیزوالکتریک رنج فرکانس کاری مفید آنهاست که از چند هرتز تا بیش از ۱۰ هرتز است.

عیب مهم آنها نیز سرعت پایین است که به دلیل وجود خازن و تاخیر در زمان شارژ و دشارژ آنهاست. عیب دیگر، حساسیت بالای آنها به بارهای مقاومتی و خازنی است. البته می توان با استفاده از یک تقویت کننده بار (مبدل امپدانس) این عیب را برطرف نمود.

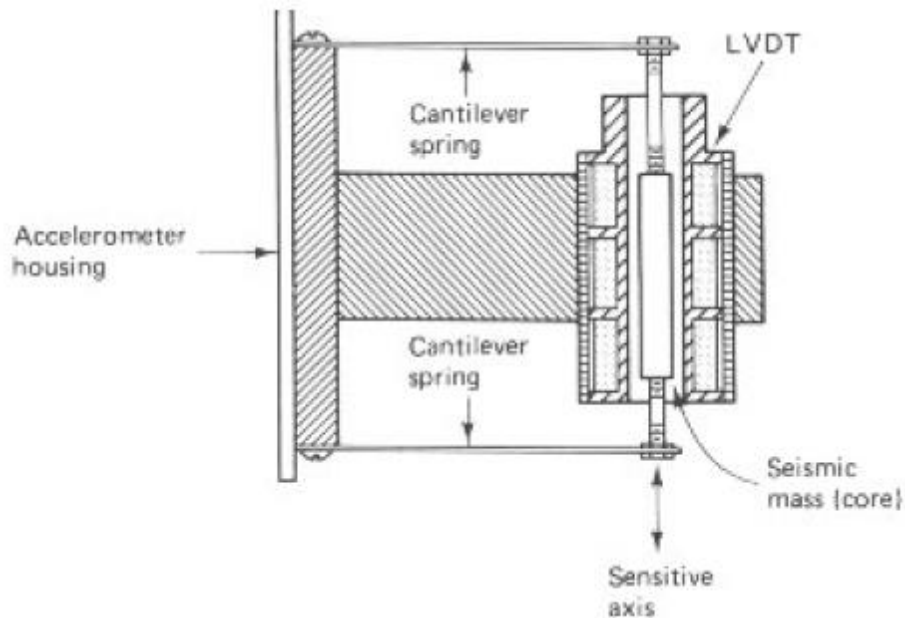
- شتاب سنج القایی

در این نوع شتاب سنج ها می توان از خاصیت رولوکتانس متغیر و یا ادمیتانس متغیر برای سنجش شتاب استفاده کرد. شکل زیر نحوه عملکرد این شتاب سنجها را نشان می دهد. با ایجاد شتاب، هسته در سیم پیچ حرکت کرده و میزان رولوکتانس و یا اندوکتانس آن تغییر می کند.



همچنین می توان از LVDT استفاده نمود که در آن اولیه تغذیه شده و خروجی در ثانویه آشکارسازی می شود.

فرکانس تغذیه باید حداقل ۱۰ برابر فرکانس رزونانس شتاب سنج باشد.



برای حساسیت های بالا از تونل زنی کوانتومی نیز استفاده می شود. این روش نیاز به یک پردازش اختصاصی دارد که آن را

بسیار گران می کند. اندازه گیری های نوری در محیط آزمایشگاهی انجام شده اند.

نوع غیر معمول دیگری از شتاب سنج‌های بر مبنای تکنولوژی MEMS شامل یک گرم کننده کوچک در پایین یک برآمدگی توخالی خیلی کوچک است. گرم کننده هوای داخل محفظه را گرم می‌کند و موجب بالا آمدن آن می‌شود. یک ترموکوپل بر روی محفظه مشخص می‌کند در کجا هوای گرم به محفظه می‌رسد و انحراف آن از مرکز برآمدگی محفظه اندازه‌گیری از شتابی است که به سنسور اعمال شده است.

بیشتر شتاب سنج‌های میکرو مکانیکی در صفحه کار می‌کنند، به این معنی که طوری طراحی شده‌اند که تنها به شتاب در راستای برش زیرلایه حساس هستند. به وسیله ترکیب کردن دو وسیله به صورت عمود بر یکدیگر بر روی یک زیرلایه می‌توان یک شتاب سنج دو محوری ساخت که شتاب را در دو راستا اندازه‌گیری می‌کند.

به وسیله اضافه کردن یک وسیله شتاب سنج دیگر خارج از صفحه می‌توان در سه راستا شتاب را اندازه‌گیری کرد. این ترکیب همواره خطای بسیار کمتری نسبت به حالتی دارد که افزارها را پس از ساخت جداگانه با هم ترکیب کنیم.

شتاب سنج‌های میکرو مکانیکی برای اندازه‌گیری در محدوده‌های بسیار وسیعی، که به هزاران g هم می‌رسد، به کار می‌روند. طراح باید مصالحه‌ای بین حساسیت و حداکثر مقدار شتاب قابل اندازه‌گیری انجام دهد.

- کاربردهای شتاب سنج‌ها

شتاب سنج‌ها می‌توانند برای اندازه‌گیری شتاب وسیله‌های نقلیه به کار روند. با استفاده از آن‌ها می‌توان کارایی موتور و سیستم انتقال گشتاور و سیستم ترمز را ارزیابی کرد. شتاب سنج‌ها را می‌توان در اندازه‌گیری لرزش خودروها، ماشین‌ها، ساختمان‌ها، پردازش سیستم‌های کنترل و ایمنی نصب دستگاه‌ها به کار برد. شتاب سنج‌ها را می‌توان در اندازه‌گیری فعالیت‌های زمین لرزه‌ای، انحراف، لرزش ماشین‌ها، فاصله دینامیک و سرعت با تاثیر یا بدون تاثیر گرانج استفاده کرد.

شتاب سنج هایی که گرانش را اندازه گیری می کنند و مخصوص این کار طراحی شده اند را گراویمتر (gravimeter) می نامند.

شتاب سنج ها با روند رو به افزایشی در علوم زیستی به کار می روند. ثبت فرکانس بالای شتاب های دوبعدی و سه بعدی اجازه مطالعه و شناخت الگوهای رفتاری را هنگامی که حیوانات از دید خارج می شوند را می دهند. علاوه بر این ثبت شتاب به محققان اجازه اندازه گیری آهنگ مصرف انرژی حیوانات در حیات وحش، به وسیله اندازه گیری فرکانس برخورد اندام ها، را می دهد. یا می توان شتاب پویای کلی بدن را اندازه گیری کرد.

شتاب سنج ها برای مانیتور کردن سلامت دستگاه های چرخشی مانند پمپ ها، پنکه ها، غلتک ها، کمپرسورها و برج های خنک کننده استفاده کرد. اثبات شده است که برنامه های مانیتور لرزش هزینه ها را کاهش می دهند، زمان از کارافتادگی دستگاه ها را کاهش می دهد و ایمنی کارخانه را افزایش می دهد. این امر به وسیله تشخیص موقعیت هایی مانند غیر هم محوری شافت ها (محورها)، عدم تعادل موتورها و خرابی چرخ دنده ها یا خطا در نیرو که منجر به تعمیرات پرهزینه می شود، صورت می گیرد. اطلاعات لرزشی شتاب سنج ها به کاربر اجازه مانیتور کردن ماشین ها و پیدا کردن این خطاها را پیش از اینکه دستگاه چرخنده از کار بیفتد می دهد برنامه های مانیتور کردن لرزش در صنعت هایی مانند تولید خودرو، استفاده های ابزار کار، تولیدات دارویی، تولید انرژی و نیروگاه ها، خمیر کاغذ و کاغذ، تولید آشامیدنی و غذا، آب و فاضلاب و پتروشیمی و تولید فولاد به کار می روند.

شتاب سنج ها برای اندازه گیری حرکت و لرزش ساختمان هایی که تحت بارهای دینامیک هستند به کار می روند. بارهای دینامیک از منابع مختلفی ناشی می شوند: فعالیت های انسان مانند راه رفتن، دویدن، رقصیدن، یا پریدن ماشین های درحال کار در داخل ساختمان یا در محوطه اطراف آن.

کارهای ساختمانی مانند جابجایی مقادیر زیاد خاک، تخریب ساختمان، حفاری، جابجایی بار روی پل ها، برخورد خودروها، نیروهای ضربه ای مانند اجسام در حال سقوط، ضربه‌های شدید مانند انفجارهای داخلی و خارجی، ریزش اجزای ساختمانی، نیروی باد و تند باد، فشار جریان تند هوا، از بین رفتن تکیه گاه‌ها به دلیل سستی زمین، زمین لرزه‌ها و پس لرزه‌ها، اندازه گیری و ثبت اینکه یک ساختمان چگونه به این ورودی‌ها پاسخ می دهد برای ارزیابی ایمنی و پایداری ساختار حیاتی است. این نوع از مانی‌تورینگ با مانی‌تورینگ پویا می نامند.

شتاب سنج‌ها برای یافتن نقطه اوج در پرتاب موشک حرفه ای و آماتور استفاده می شوند.

شتاب سنج‌ها همچنین در غلطک‌های فشرده سازی استفاده می شوند. شتاب سنج‌ها همراه با ژيروسکوپ‌ها در سیستم‌های ردیاب داخلی استفاده می شوند.

یکی از معمول‌ترین کاربردهای شتاب سنج‌های MEMS در گسترش سیستم کیسه هوا در وسایل نقلیه مدرن است. در این حالت شتاب سنج‌ها برای شناسایی شتاب منفی سریع وسیله نقلیه استفاده می شوند تا مشخص کنند که چه زمانی یک برخورد صورت گرفته و شدت برخورد چقدر بوده است. یکی دیگر از کاربردهای این وسیله در خودروها، سیستم‌های کنترل پایداری الکترونیکی است که از یک شتاب سنج جانبی برای اندازه گیری نیروهای کناری استفاده می کند. استفاده گسترده از شتاب سنج‌ها در صنعت خودرو قیمت آنها را بطور قابل توجهی کاهش داده است. یکی دیگر از کاربردها در خودرو، چک کردن نویز، لرزش و سختی است (NVH)، شرایطی که باعث ناراحتی برای رانندگان و مسافران می شود و همچنین ممکن است نشان دهنده نقص‌های مکانیکی باشد.

قطارهای پر شتاب از شتاب سنج‌ها و ژيروسکوپ‌ها برای محاسبه شتاب مورد نیاز استفاده می کنند.

تلفن‌های هوشمند، کنسول بازی‌های ویدئویی، جهت‌یابها، ترازیاها، پایدارکننده‌های تصویر در دوربین‌های عکاسی و فیلم برداری، سیستم‌های حفاظت از هارد لپ‌تاب‌ها در تکنه‌های شدید و صدها مورد دیگر از کاربردهای شتاب‌سنج‌ها می‌باشد.

سنسورهای رطوبت

سنسورهای رطوبت، رطوبت محیط را با رطوبت حالت اشباع (۱۰۰ درصد) مقایسه کرده و نتیجه را برحسب درصد بیان می‌کنند. معمولاً سنسورهای رطوبت در خود سنسور دما نیز دارند. رطوبت ممکن است به دو روش اندازه‌گیری شود.

در یک روش، رطوبت مطلق اندازه‌گیری می‌شود که در آن مقدار بخار آب موجود در واحد حجم گاز مورد محاسبه قرار می‌گیرد. در روش دیگر رطوبت نسبی اندازه‌گیری می‌شود که در آن میزان نسبی قطرات آب موجود در هوا در یک درجه حرارت مشخص سنجیده می‌شود. این روش نسبت به روش اول معمول‌تر می‌باشد.

رطوبت مطلق (AH): به مقدار بخار آب موجود در واحد حجم گاز گفته می‌شود. در گازها با واحد گرم بر سانتیمتر مکعب $(\frac{gr}{cm^3})$ نشان داده می‌شود.

رطوبت اشباع (SH): به مقدار ماکزیمم بخار آب در واحد حجم گاز در دمای معین گفته می‌شود و با واحد گرم بر سانتیمتر مکعب $(\frac{gr}{cm^3})$ مثلاً در دمای $20^{\circ}C$ نشان داده می‌شود.

رطوبت نسبی (RH): رطوبت نسبی به نسبت رطوبت واقعی (مطلق) به رطوبت اشباع گفته می شود و اندازه آن بین ۰ تا ۱۰۰ است و معمولاً این مقدار در ۱۰۰ ضرب شده و برحسب درصد بیان می شود.

در برخی از مواقع رطوبت نسبی، بصورت نسبت مقدار فشار بخار آب موجود در گاز به مقدار فشار بخار آب در حالت اشباع نیز بیان می شود.

نقطه شبنم: نقطه شبنم دمایی است که در آن هوا به حد اشباع می رسد و به عبارت دیگر، در صورتی که در فشار ثابت ، تغییری در نسبت مخلوط ایجاد نگردد ولی دمای هوا پایین آید دمای ویژه جدیدی حاصل خواهد شد که بدان ، دمای نقطه شبنم گفته می شود. در هوا مقداری رطوبت وجود دارد که به صورت بخار آب است وقتی دمای هوا به قدر کافی پایین بیاید این بخار آب به حالت اشباع رسیده و تقطیر می شود هرچه قدر نقطه شبنم بالا باشد ، به این معنی است که بخار آب در هوا زیاد بوده و شبنم تشکیل می شود. رطوبت نسبی بالا نشان می دهد که نقطه شبنم نزدیک به درجه حرارت هوا است. رطوبت نسبی صد درصد نشان می دهد نقطه شبنم برابر دما بوده و هوا اشباع از آب شده است. زمانی که نقطه شبنم ثابت و درجه حرارت افزایش می یابد ، رطوبت نسبی کاهش می یابد.

نکته: اگر فشار بخار P به پاسکال و T درجه حرارت محیط برحسب کلوین باشد مقدار رطوبت از رابطه زیر بدست می آید.

$$Humidity = \frac{0.00217 P}{T}$$

در ادامه به بررسی چند نمونه سنسور رطوبت پرداخته می شود.

- سنسورهای رطوبت مقاومتی

این سنسورها از دو الکتروود که در یک محفظه پلاستیکی قرار گرفته اند تشکیل شده است. در فضای بین الکتروودها یک ماده جاذب رطوبت مثل کلرید لیتیم پر شده است. در اثر افزایش رطوبت، ماده جاذب رطوبت بیشتری جذب کرده و مقاومت بین الکتروودها کاهش می یابد.



این رطوبت سنچ ها معمولا از ۱۵ تا حداکثر ۹۰ درصد رطوبت در دمای ۰ تا ۶۰ درجه سانتیگراد را می توانند نشان دهند.

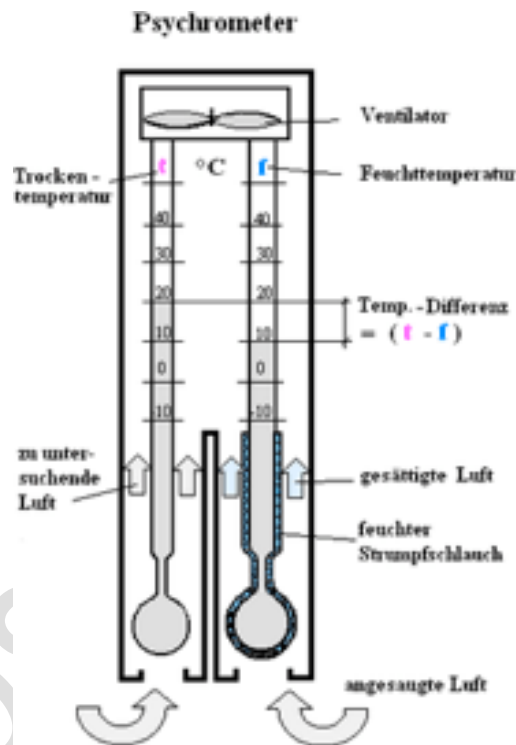
- رطوبت سنچ های خازنی

اساس کار آن تغییرات ظرفیت خازنی در اثر رطوبت است. لایه دی الکتریک از جنس نوعی پلیمر است که قابلیت جذب آب را دارد. در نتیجه تغییر رطوبت باعث تغییر ضریب دی الکتریک شده و مقدار خازن تغییر می کند.

ساختمان سنسور از یک بیس شیشه ای تشکیل شده که لایه ای از تانتالیم روی آن قرار گرفته و یک لایه پلیمر جاذب آب نیز روی آن قرار گرفته است. لایه نازکی از کروم نیز بصورت موزائیکی روی پلیمر قرار می گیرد. رطوبت از فاصله بین موزائیک ها به پلیمر می رسد و پلیمر با جذب رطوبت میزان ضریب دی الکتریک را تغییر می دهد.

– رطوبت سنجی از طریق دما (سایکرومتر)

در این روش با استفاده از دو حباب خشک و تر، رطوبت هوای عبوری اندازه گیری می شود. در این حالت رطوبت بصورت نسبی (RH) اندازه گیری می شود. به این صورت که با عبور هوا از روی حبابها، دمای حباب خیس کمتر و حباب خشک بیشتر می شود و اختلاف دمای بین این دو می تواند معیاری برای محاسبه رطوبت شود.



– روش هایکرومتر مویین

با استفاده از یک تار مو و با توجه به اینکه مو در هوای خشک، کوتاهتر و در هوای مرطوب، بلندتر می شود، و با اتصال مو به یک دستگاه اندازه گیر تغییر طول مانند LVDT می توان میزان رطوبت را اندازه گیری کرد.

- رطوبت سنجی با مایکروویو

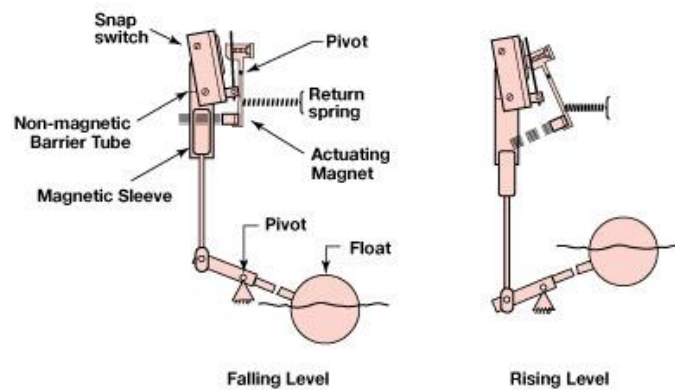
با توجه به اینکه امواج مایکروویو توسط قطرات آب جذب می شوند می توان با ارسال امواج به هوا و اندازه گیری مقدار برگشتی به رطوبت هوا پی برد.

سنسورهای سطح

اندازه گیری سطح در صنعت بسیار کاربرد دارد همچنین تنوع فضاهای مورد اندازه گیری بسیار زیاد است. به همین دلیل برای اندازه گیری سطح روشهای متنوع و زیادی وجود دارد که در ادامه به برخی از این روشها اشاره می شود.

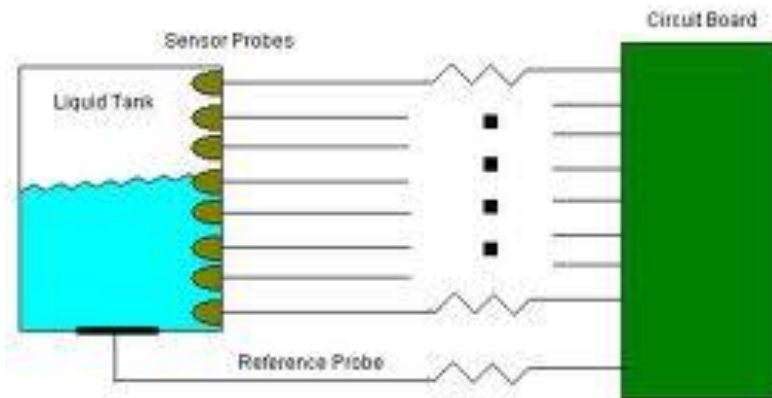
- سوئیچ های سطح شناور

این سنسورها دارای یک شناور می باشند که روی سیال شناور شده و با تغییر سطح سیال، این شناور بالا و پایین می رود و همراه خود اهرمی را حرکت می دهد. این حرکت اهرم می تواند یک سوئیچ را قطع و وصل کرده و رسیدن سیال به سطح موردنظر را نشان می دهد.



- سنسور سطح چند نقطه ای

در این نوع اندازه گیری سطح، سنسورها در سطوح مختلف قرار گرفته اند و با افزایش سطح سیال هر کدام از سنسورها که فعال شد مقدار سطح را نشان می دهد. می توان از سنسور مغناطیسی در فاصله های مختلف استفاده کرد و شناور از جنس فلزی بوده و با حرکت شناور و قرار گرفتن در مقابل سنسور، سطح موردنظر مشخص می شود. همچنین از سنسورهای خازنی نیز می توان بهره برد، بدین صورت که با بالا آمدن سیال، سنسور خازنی فعال می شود. در این نوع اندازه گیری اگر سیال هادی باشد می توان از الکتروود بجای سنسور استفاده کرد.

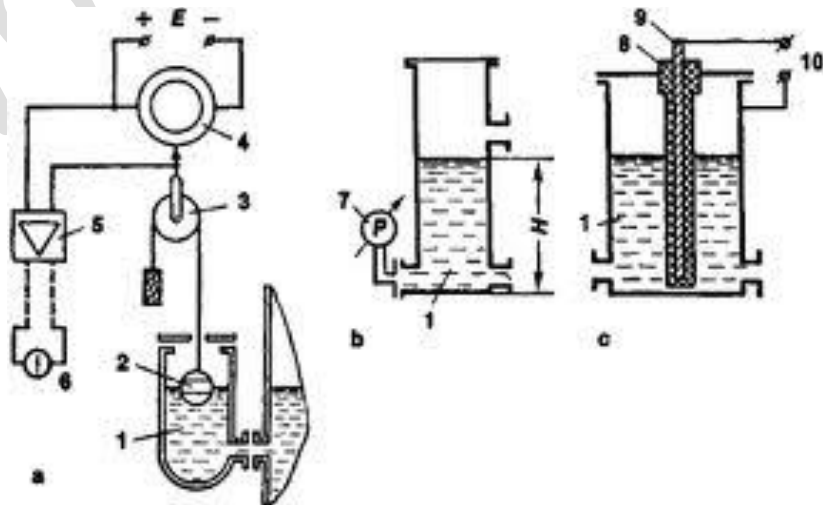
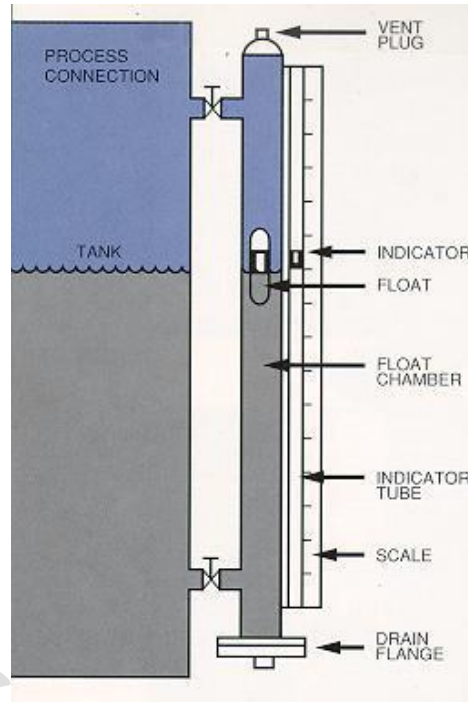


- سنسورهای سطح پیوسته

از ساختمان بسیار ساده ای تشکیل شده و شناور همراه حرکت خود یک نشانگر را نیز با خود حمل می کند و روی یک صفحه مدرج مقدار سطح نمایش داده می شود.

در این نوع اندازه گیر، می توان این حرکت شناور را به یک اندازه گیر الکتریکی مانند LVDT وصل کرد و میزان حرکت را

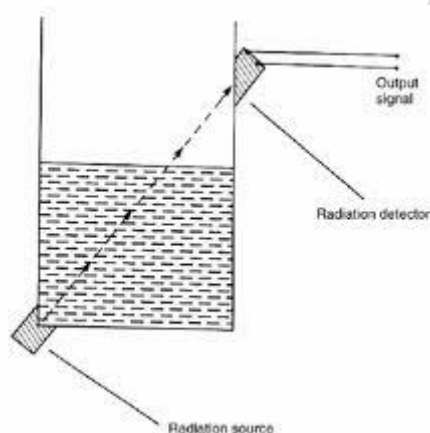
به سیگنال الکتریکی تبدیل کرده و آشکارسازی نمود.



- استفاده از تشعشعات

با استفاده از یک منبع تشعشع مانند سزیم که در کف منبع وصل شده و میزان جذب این تشعشع در سیال که توسط یک گیرنده در بیرون منبع آشکار سازی می شود می توان به سطح مایع پی برد.

این روش بیشتر برای اندازه گیری سطح مایعات بسیار داغ استفاده می شود.



- سنسورهای سطح ارتعاشی

از یک شاخک که در یک فرکانس معینی ارتعاش می کند استفاده می شود. اگر این شاخک در یک سیال فرو رود بسته به مقدار عمق آن، فرکانس ارتعاش تغییر می کند. از این روش برای اندازه گیری مخازن مواد جامد پودری مانند سیمان و گچ می توان استفاده کرد.

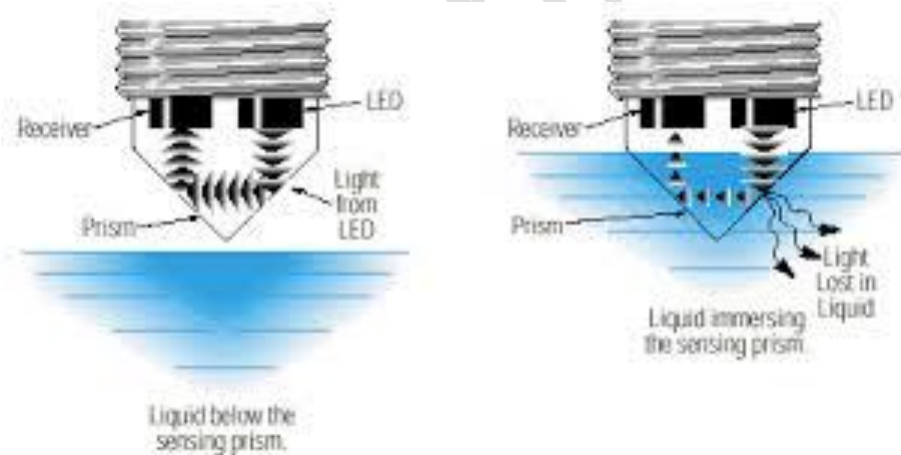


- اندازه گیری سطح با مبدل های پیزوالکتریکی

شامل یک لوله است که توسط اسیلاتور پیزوالکتریکی به ارتعاش در می آید. زمانیکه لوله در مایع قرار می گیرد، فرکانس رزونانس آن متناسب با عمق مایع که لوله در آن قرار دارد، تغییر کرده و می توان به مقدار سطح مایع پی برد. از این روش معمولاً برای اندازه گیری سوخت موجود در باک وسایل نقلیه استفاده می شود.

- سنسور سطح نوری

در این روش یک شعاع نوری در یک مسیر مشخص ارسال و دریافت می شود، که با رسیدن سیال به سطح موردنظر شعاع نوری دچار شکست شده و گیرنده قادر به دریافت نور نبوده و سطح مایع از این طریق سنجیده می شود.

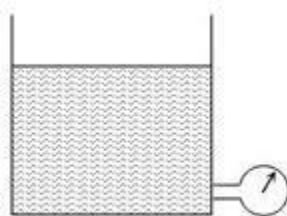


- سنسورهای سطح صوتی

با استفاده از ارسال یک سیگنال صوتی (آلتراسونیک) و محاسبه زمان رفت و برگشت و با در نظر گرفتن سرعت صوت در محیط می توان فاصله محل قرارگیری سنسور تا سطح مایع را و در نتیجه ارتفاع آنرا سنجید.

- اندازه گیری سطح با استفاده از اندازه گیری فشار

فشار مایعات تابع ارتفاع آنهاست. بنابراین می توان از طریق سنجش فشار، به ارتفاع مایع پی برد. برای اینکار ممکن است از روشهای مختلفی استفاده کرد. در یک روش با قرار دادن یک سنسور فشار در کف منبع و با توجه به فرمول $h = \frac{P}{\rho \cdot g}$ (که در اینجا P فشار مایع و g شتاب جاذبه زمین و ρ چگالی مایع است) مقدار ارتفاع مایع بدست می آید.



در برخی موارد مخازن مانند مخازن سوخت باید کاملاً سربسته باشند. در اینحالت از یک سنسور که اختلاف فشار را در بالا و پایین منبع اندازه گیری می کند و با استفاده از فرمول $h = \frac{\Delta P}{\rho \cdot g}$ مقدار ارتفاع سنجیده می شود.

در روش سوم با استفاده از یک لوله که در مایع قرار دارد و با تزریق با جریان کم هوا و یا گاز نیتروژن، در حالتی که مقدار حبابها به کمترین مقدار خود برسد، می توان گفت که فشار نشان داده شده توسط حسگر با فشار سطح مایع یکسان شده است. در این حالت نیز اختلاف فشار اندازه گیری می شود.

سنسورهای فلو (دبی)

اندازه گیری جریان یا فلو و یا دبی مواد، یکی از مهمترین جنبه های کنترل فرآیند در صنایع شیمیایی، نفت، فولاد و غیره است و در حقیقت رایج ترین پارامتر اندازه گیری فرآیند می باشد. دبی سنج ها برای تعیین مقدار سیال عبوری از لوله به کار می روند. جریان عموماً توسط اندازه گیری سرعت در یک سطح مقطع مشخص اندازه گیری می شود.

دبی حجمی، مقدار حجمی از سیال است که در یک زمان معین، از مقطع لوله عبور می کند و با استفاده از رابطه $Q = A \cdot V$ بدست می آید. در اینجا Q دبی حجمی و یا جریان سیال، A سطح مقطع لوله و V سرعت متوسط سیال است. از عوامل موثر بر دبی جریان در لوله عبارتند از: سرعت سیال، اصطکاک سیال در تماس با لوله، ویسکوزیته و دانسیته سیال.

دبی جرمی، مقدار جرمی است که در واحد زمان

دبی سنج ها در دو نوع اساسی تقسیم بندی می شوند: دبی سنج هایی که در مسیر جریان می باشند و دبی سنج هایی که از لوله منشعب شده اند. هد متر ها یا دبی سنج ها اختلاف فشاری رایج ترین نوع وسایل اندازه گیری جریان در صنعت می باشند. مبنای محاسبه دبی در این نوع دبی سنج ها بر اساس سنجش سرعت سیال و سپس تولید سیگنالی متناسب با سرعت سیال است.

- **ویسکوزیته:** ویسکوزیته یا گران روی سیال کمیتی است که چه میزان فشار برای عبور سیال از یک

لوله لازم است. هرچه ویسکوزیته بیشتر باشد سرعت سیال کمتر می شود. نکته مهم اینکه افزایش دما

در مایعات باعث کاهش و در گازها باعث افزایش ویسکوزیته می شود.

- **عدد رینولدز:** بیانگر نسبت نیروی اینرسی سیال به نیروی جلوبرنده آن است و از رابطه زیر بدست

می آید:

$$Re = \frac{V \cdot d \cdot \rho}{\mu}$$

که V سرعت سیال، d قطر لوله، ρ چگالی آن و μ ویسکوزیته آن می باشد.

دبی سنج ها را می توان بر اساس تکنولوژی به کار رفته در آنها طبقه بندی نمود، لذا دسته بندی کلی دبی سنج ها به صورت زیر می باشد :

دبی سنج های فشاری (Head Meters)

دبی سنج های سرعتی (Velocity Meters)

دبی سنج های جرمی (Mass Meters)

دبی سنج های جابجایی مثبت (Positive Displacement Meters)

دبی سنج فشاری

هد متر ها یا دبی سنج های اختلاف فشاری رایج ترین نوع وسایل اندازه گیری جریان در صنعت می باشند و به طور غیر مستقیم ، دبی سیال را به کمک افت فشار ایجاد شده در سیال توسط یک مانع مرتبط با نوع هدمتر مورد استفاده و قطر لوله ، افت فشار به دبی حجمی تبدیل می شود.

- **اریفیس (Orifice Plate)** : محبوبترین و متداول ترین وسیله اندازه گیری جریان می باشد.

اساس کار آن بدین گونه است که اختلاف فشاری که در طول این وسیله توسط یک صفحه واقع در

خط فرآیند ایجاد شده است اندازه گیری می شود تا دبی جریان تعیین شود. سه نوع متداول Orifice

Plate وجود دارد که عبارتند از : هم مرکز (Concentric) ، مختلف المکز (Eccentric) و

قطعه ای (Segmental) . اریفیس پلیت هم مرکز ساده ترین و ارزانتترین هدمتر است . اریفیس

پلیت به منظور تولید افت فشار ، جریان سیال را در طول مسیر خودش به هم می فشرد، و در نتیجه

فشار سیال در ابتدای جریان (P_1)، بیشتر از فشار جریان در انتهای جریان (P_2) می باشد. افت فشار ایجاد شده متناسب با مجذور سرعت سیال است. می توان از رابطه زیر مقدار فلو (Q) را برحسب گالن بر دقیقه محاسبه کرد.

$$Q = K\sqrt{P_1 - P_2}$$

K عدد ثابتی است که به صفحات اریفیس وابسته است.



متحدالمركز



خارج از مركز



قطعه ای

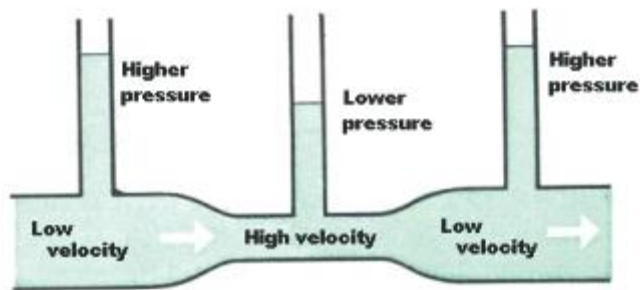
انواع اریفیس پلیت

از اریفیس پلیت متحدالمركز برای مواد نفتی سبک و بدون رسوب و از نوع خارج از مركز و قطعه ای برای مواد نفتی رسوبدار و سنگین استفاده می شود.

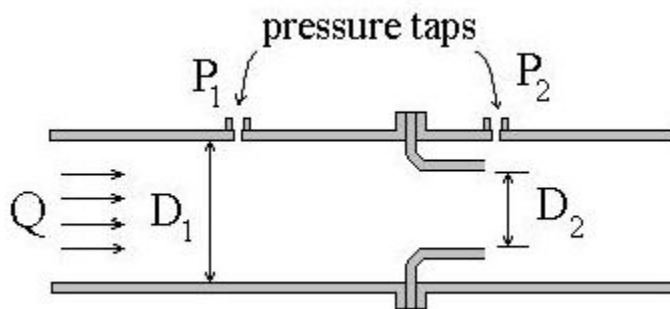
- **ونتوری (Venturi Tube):** دبی سنج ونتوری شامل یک قسمت ورودی مخروطی شکل همگرا

می باشد که در طول آن سطح مقطع جریان کاهش می یابد. قسمت واگرای ونتوری فشار سیال را به حالت اولیه بر می گرداند. از افت فشار ایجاد شده در قسمت همگرای دبی سنج می توان دبی جریان را بدست آورد. گلوگاه استوانه ای ونتوری مکان اندازه گیری افت فشار ایجاد شده در واحد سطح می باشد. می توان بجای باریک کردن لوله، از صفحات اریفیس نیز استفاده کرد.

به لوله های ونتوری، لوله های دال نیز گفته می شود.

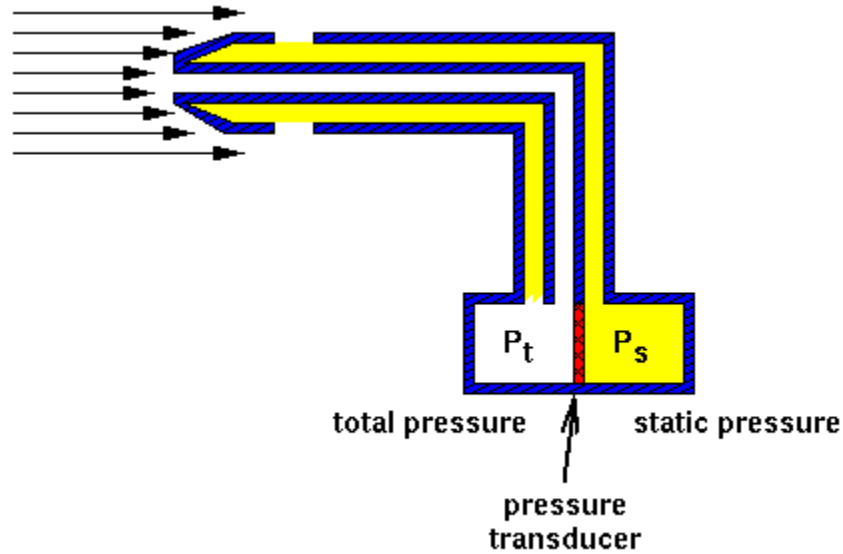


- **نازل جریان (Flow Nozzle)** : نازل های جریان شبیه و نتوری عمل کرده و اختلاف فشار در مسیر سیال ایجاد می شود. دهانه نازل یک مانع بیضوی شکل در برابر جریان است. نازل جریان، برای سنجش دبی جریان های سرعت بالا به کار می رود (عدد رینولدز بالای ۵۰۰۰۰). افت فشار نازل جریان، بین افت فشارهای ونتوری تیوب و اریفیس پلیت است (۳۰ الی ۹۵ در صد).



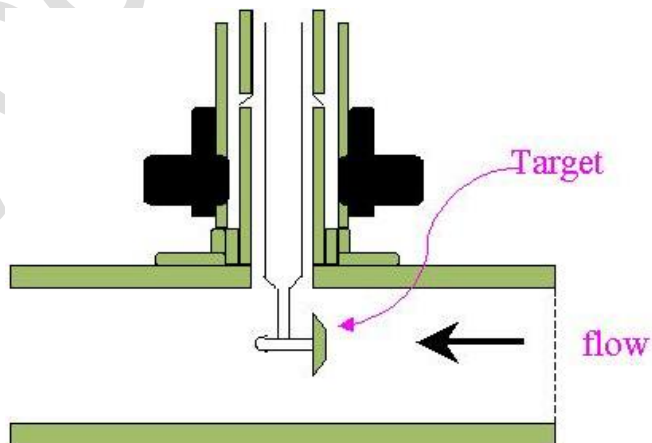
- **لوله پیتوت (pitot tube)** : از دو لوله هم مرکز تشکیل شده است بطوریکه لوله داخلی باز بوده و در مقابل مسیر جریان ورودی قرار می گیرد. لوله بیرونی ورودی بسته دارد ولی در دیواره های آن سوراخهایی تعبیه شده است. فشار در لوله خارجی فشار استاتیک و در لوله داخلی مجموع فشارهای

استاتیک و ورودی می باشد. توسط یک ترانسدیوسر تفاضلی فشار می توان مقدار فشار ورودی را اندازه گیری نمود.

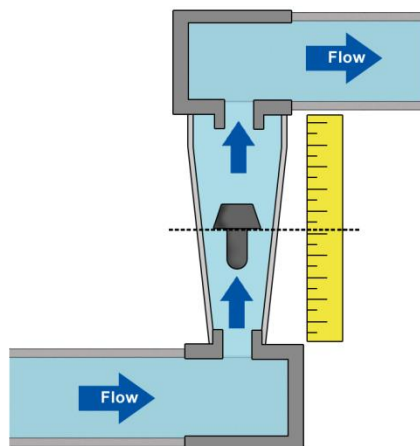


از لوله پیتوت برای اندازه گیری سیالهای با ویسکوزیته پایین استفاده می شود.

- **تارگت متر به همراه استرین گیج:** در این نوع از فلومترها یک صفحه کوچک در برابر جریان سیال قرار می گیرد و با حرکت سیال به این صفحه نیرو وارد شده و با اندازه گیری مقدار این نیرو به مقدار فلو می توان پی برد.



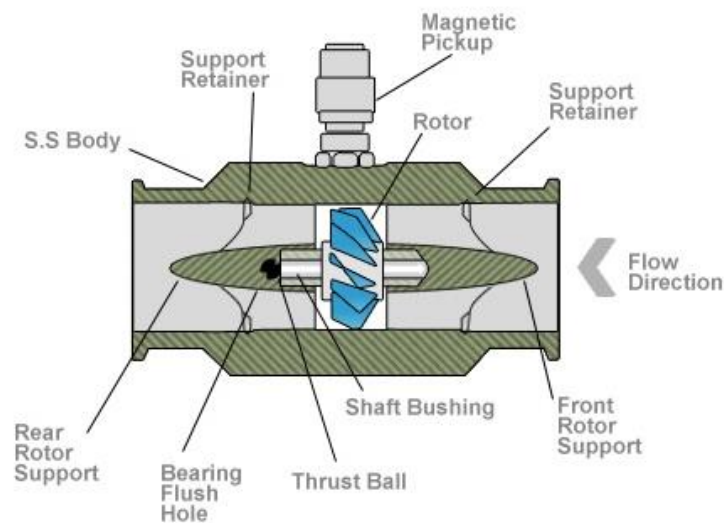
- **روتامتر (Rotameter)** : از یک محفظه تشکیل شده که سطح مقطع آن یکسان نبوده و از پایین به بالا بیشتر می شود. یک شناور نیز که به یک صفحه مدرج متصل شده در این فضا قرار دارد. با افزایش جریان سیال این شناور به سمت بالا حرکت کرده و میزان جریان را نشان می دهد. از این روش بیشتر برای سنجش جریان گازها نیز می توان استفاده کرد.



دبی سنج سرعتی (Velocity Meters)

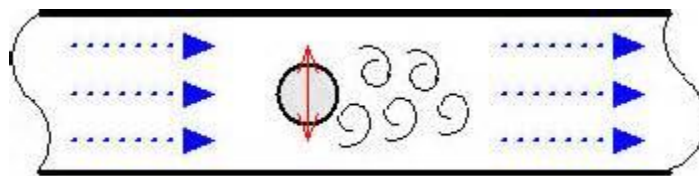
مبنای محاسبه دبی در این نوع دبی سنج ها بر اساس سنجش سرعت سیال و سپس تولید سیگنالی متناسب با سرعت سیال است. معادله $QV = A * V$ نشان می دهد که سیگنال تولیدی دبی حجمی جریان، خطی است. بعضی از آنها فاقد موانع هستند و به دلیل خروجی خطی نسبت به جریان، بر عکس دستگاه های مبتنی بر اختلاف فشار هیچ گونه رابطه جذری ندارند. در ادامه به بررسی چند نمونه از این دبی سنج ها پرداخته می شود.

- **توربین متر:** در این فلومترها یک توربین در مسیر حرکت جریان قرار دارد و همگام با سرعت حرکت سیال، توربین شروع به چرخش می کند. در این حالت مقدار چرخش توسط یک سنسور مغناطیسی آشکارسازی شده و با استفاده از یک مبدل فرکانس به ولتاژ و یا شمارش تعداد پالسهای ایجاد شده می توان سرعت حرکت سیال را نشان داد.

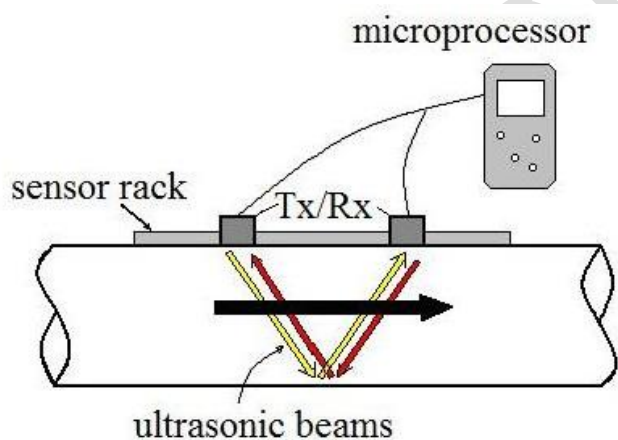


این فلومترها برای سیالات تمیز و عاری از ذرات معلق بکار می رود و بعلت ماهیت مکانیکی آن نیاز به تعمیر و سرویس دوره ای دارد و معمولاً در جریانهای زیادتر مورد استفاده دارد.

- **گردابه سنج (Vortex Flow Meter):** اگر مانعی در راه عبور جریان قرار گیرد، گرداب هایی در پشت آن ایجاد می شود که با قرار دادن یک قطعه الکترونیکی حساس به این گردابها و شمارش تعداد آنها می توان به سرعت حرکت سیال پی برد.



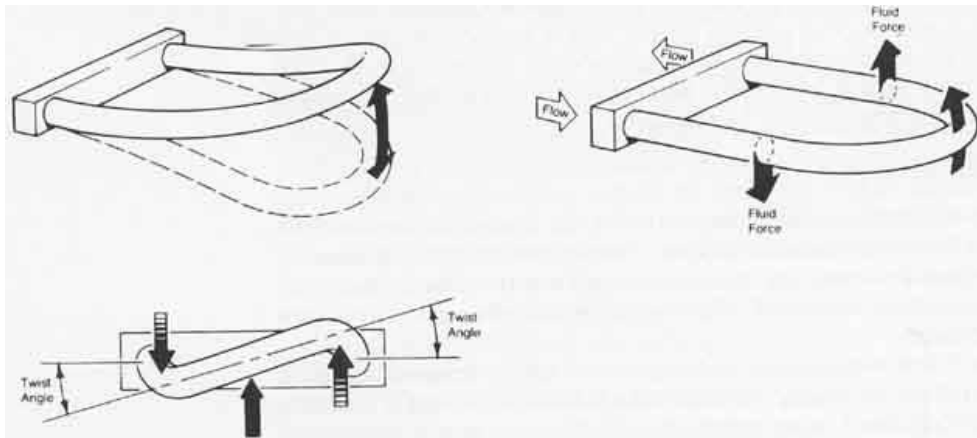
- **فلومتر آتراسونیک (Ultrasonic Flow Meter):** این نوع از فلومترها دارای یک فرستنده و گیرنده آتراسونیک می باشند که به لوله حامل سیال متصل شده اند. فرستنده امواج آتراسونیک را به داخل لوله ارسال کرده و امواج پس از برخورد به سیال با یک تاخیر زمانی به گیرنده می رسد. توسط یک پردازشگر می توان با داشتن تاخیر زمانی و فاصله مکانی فرستنده و گیرنده، به سرعت عبور سیال پی برد. این نوع از فلومترها به دلیل اینکه هیچ تماسی با سیال ندارند می توانند بسیار مفید و کاربردی باشند. همچنین دارای سرعت و دقت بالایی نیز می باشند. عیب بزرگ این فلومترها قیمت تمام شده بالای آنهاست.



دبی سنج حجمی

معمولا برای سنجش حجم گازها استفاده شده و از دقت بالایی برخوردار است. معمولا در دو نوع موجود است، فلومتر کوریولیس و فلومتر حرارت سنج.

- **کوریولیس سنج (coriolis flow meter):** شامل یک لوله U شکل است که توسط یک مغناطیس قوی در حال نوسان کردن است. وقتی که یک جریان از لوله عبور می کند، لوله شروع به پیچ و تاب خوردن می کند و با محاسبه مقدار این پیچ و تاب ها می توان به جریان سیال پی برد.



- **فلومتر حرارت سنج (Temperature flow meter):** شامل یک المنت است که قسمتی از لوله را گرم کرده و دو سنسور نیز در دو طرف آن قرار دارد. زمانی که سیال جریان پیدا می کند، حرارت از یک قسمت به قسمت دیگر منتقل شده و سنسورها این حرارت را احساس می کنند. هر چقدر جریان سیال زیادتر باشد، انتقال حرارت بیشتری رخ خواهد داد.

سنسورهای آشکارساز گاز

سنسورهای گاز کاربرد بسیار فراوانی در صنعت و استفاده خانگی دارند. گاز را به روش های مختلفی می توان آشکارسازی کرد که در ادامه به بررسی چند نمونه از آنها پرداخته می شود.

- روش هدایت گرمایی

همه اجسام از جمله گازها دارای هدایت گرمایی خاصی می باشند. در این روش چند فیلامان وجود دارد که تبادل حرارتی آنها تنها بوسیله گاز ایجاد می شود و با الکتروسیسته گرم می شوند. میزان هدایت الکتریکی بین فیلامان بستگی کامل به مقدار گازی دارد که بین آنها قرار دارد.

- روش آلتراسونیک

همانطور که می دانید سرعت صوت در هوا و در یک گاز با هم متفاوت است. از همین خاصیت برای تشخیص گاز استفاده می شود. در این آشکار ساز دو کریستال در دوطرف، یکی بعنوان فرستنده و دیگری بعنوان گیرنده کار می کنند.

- استفاده از نیمه هادی ها

در این روش از نیمه هادی ها (نیمه هادی اکسید فلزی روی یا نیکل) برای تشخیص گاز استفاده می شود. به این صورت که در اثر عبور گاز از این نیمه هادی ها، مقاومت آنها تغییر کرده و در نتیجه مقدار گاز قابل آشکار سازی می باشد.

از مزایای این آشکارسازها می توان به اندازه کوچک، قیمت پایین و راحتی در استفاده نام برد. همچنین از این نوع آشکارساز در شرایط خطرناک و گازهای قابل اشتعال استفاده می شود.

سنسورهای آشکارساز دود

آشکارسازهای دود معمولاً بعنوان دیتکتورهای هشداردهنده در اعلام حریق استفاده می شود. و می تواند بصورت یونیزاسیون و یا نوری وجود داشته باشد.

آشکارسازهای نوری دارای یک LED و یک فتوسل می باشند. زمانیکه دود به این مجموعه می رسد، ذرات دود و غبار باعث پراکندگی نور LED شده و در نتیجه نور بیشتری به فتوسل می رسد و دود آشکارسازی می شود.

در آشکارسازهای یونیزاسیون یک منبع رادیواکتیو وجود دارد که یونهای هلیوم را بین الکتروود و صفحه منبع منتشر می کند و جریانی بین ایندو جاری می شود. زمانیکه دود به این ذرات برخورد می کند، و باعث کندی حرکت در آنها می شود و این عمل باعث کم شدن جریان بین الکتروود و منبع می شود و از این طریق دود آشکارسازی می شود.

انواع شیرها

شیرها تجهیزاتی هستند که وظیفه کنترل برخی خواص سیال مانند دبی، فشار و دما را برعهده دارند. شیرها نقش بسیار مهمی را در سیستمهای ابزار دقیق ایفا می کنند. از لحاظ نحوه عملکرد شیرها را می توان به حالت‌های مختلفی دسته بندی کرد که در ادامه به آن اشاره می شود

۱- دسته بندی از لحاظ حرکت مجرا بند (Obturator)

این نوع از شیرها می توانند حرکت خطی (Linear) و یا حرکت دورانی (Rotary) داشته باشند.

در شیرهای خطی عضو مسدود کننده با یک حرکت خطی باز یا بسته می شوند که معمولاً بصورت عمودی می باشند. روش باز و بسته شدن این شیرها بدین صورت است که قطعه ای به نام ساقه (Stem) نیروی خارجی را به مجرا بند وارد نموده و آنرا جابجا می کند. این عامل خارجی می تواند از طریق نیروی ماهیچه ای اپراتور باشد و یا یک عملگر.

بسیاری از شیرهایی که در صنایع مختلف (به خصوص مایعات) بکار میروند از این دسته هستند.



به دلیل مشکلاتی که شیرهای فوق دارند، بیشتر از شیرهای دورانی استفاده می شود. در این شیرها عضو مسدودکننده جریان با چرخش حول محور عمودی شیر مسیر عبور سیال درجریان را باز و یا بسته می نماید. سطح مقطع این مجراوند ها معمولا دایروی است و در موارد خاص ممکن است بخشی از کمان یک دایره باشد.

این دسته شیرها معمولا با یک چرخش ۹۰ درجه باز یا بسته می شوند و به همین علت به آنها Quick Opening نیز طلاق می شود و بهمین دلیل که سریع باز یا بسته می شوند امروزه کاربرد بسیار فراوانی پیدا کرده اند و انواع آنها برای شرایط مختلف کارکردی طراحی و ساخته شده اند.



۲- دسته بندی شیرها از لحاظ طریقه باز و بست (Operation Type)

می توانند بصورت دستی یا آپجاری یا گیربکسی و یا با عملگر اتوماتیک باشند. محرک دستی برای شیرهایی که دارای سایز کوچکتر هستند معمولا گشتاور پایین تری دارند و شفت متصل به مجراوند آنها با گشتاور پایین تری قابل چرخش و یا جابجایی هستند، استفاده می شود. بنابراین بدون نیاز به تجهیزات خاص و با یک دسته یا آپچار مناسب که توسط یک کوپلینگ به شفت وصل شده شیر قابل باز یا بسته شدن است.

به دلیل محدود بودن طول دسته شیرها از محرک گیربکسی استفاده می شود. بنابر این برای شیرهایی که دارای گشتاور بالاتری هستند باید از محرکی استفاده نمود که گشتاور ورودی ما را افزایش داده و به آسانی و بدون صرف نیروی زیاد شیر را بتوان باز یا بسته نمود.

ولی باتوجه به اینکه گیربکس یک دستگاه تقریبا بزرگ است و علایم بر بزرگ و سنگین کردن شیر، قیمت آنرا نیز افزایش میدهد. پس در مواقعی که نیاز به این قطعه وجود ندارد از آن کمتر استفاده می شود.

وظیفه شیرها در خط لوله

شیرها یکی از اجزای اصلی خطوط انتقال و نیز تاسیسات هستند که وظایف مختلفی را بر عهده دارند. برخی از آنها بصورت خودکار و با توجه به شرایط بوجود آمده در سرویس جریان خط را باز، بسته و یا کم و زیاد می کنند، برخی با صلاحدید اپراتور و بصورت دستی باز و بسته میگردند و انواع دیگر آن از عبور جریانهای برگشتی و نیز جریانهای آشفته جلوگیری می کنند. وظایف شیرها را می توان بصورت زیر تشریح کرد.

۱- قطع و وصل جریان

بیشتر شیرهایی که در صنایع مختلف بکار میروند به منظور باز یا بسته کردن مسیر سیال در جریان بوده و شیر را در حالت باز کامل یا بسته کامل قرار می دهیم. با توجه به ساختار داخلی و نوع المانهای آب بند کننده نباید این شیرها را در حالت نیمه باز قرار داد زیرا با انجام این عمل آسیب جدی با مجرابند و نیز نشیمن آن وارد خواهد شد و بدین ترتیب عمر بهره برداری آن شدیداً کاهش خواهد یافت.

۲- تنظیم جریان

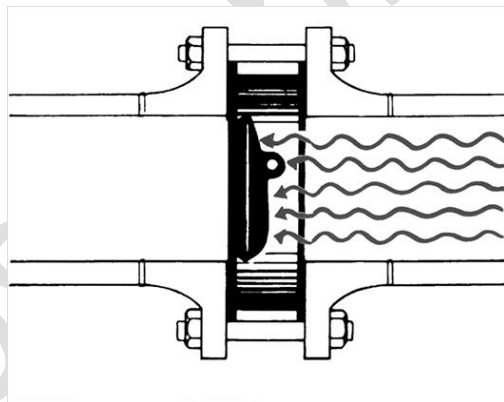
اینگونه شیرها جهت تنظیم جریان و به عبارت دیگر کم و زیاد نمودن جریان سیال بکار میروند. میدانید که در مواردی مانند تنظیم دما، تنظیم میزان سیال خروجی و یا تنظیم فشار نیاز به کم و زیاد نمودن یک یا چند شیر خواهیم داشت مانند شیر آب حمام و یا شیر بعد از پمپ موتور خانه. این شیرها با توجه به ساختار داخلی خود، اگر در حالت نیمه باز قرار گیرد آسیب زیادی نمی بینند و مقاومت بیشتری در مقابل برخورد سیال عبوری از خود نشان می دهند.

شیرهایی که بعنوان کنترل ولو (Control Valve) در صنایع مختلف بکار می روند از این دسته از شیرها تشکیل شده اند که با بکارگیری یک عملگر و یک کنترلر، بصورت یک شیر کنترلی در آمده و با توجه به

شرایط موجود در حلقه های کنترلی، در یک وضعیت خاص قرار میگیرد که الزاماً باز یا بسته کامل نیست .

۳- یکسو کردن جریان

برخی از تجهیزات نصب شده در تاسیسات و خطوط انتقال دارای بخشهای حساس و آسیب پذیری هستند که در صورت مواجه شدن با ضربات برگشتی سیال دچار آسیب دیدگی و یا حتی تخریب کامل خواهند شد به این منظور برخی شیرها وجود دارند که جریان را یکسویه می کنند و تنها در یک جهت تعیین شده، به سیال اجازه عبور می دهند. اساس عملکرد این شیرها طوری است که اگر فشار پایین دست شیر، بیشتر و یا برابر با بالادست جریان باشد، دیسک شیر روی نشیمن خود قرار می گیرد و از عبور جریان معکوس جلوگیری می کند.



۴- انحراف جریان

مواردی وجود دارد که یک شیر وظیفه ای غیر از سه مورد فوق دارد و بعنوان یک شیر انتخاب مسیر عبوری سیال عمل میکند .بدنه این شیرها معمولاً ۳ یا بیشتر ورودی و خروجی دارد و مجراوند آنها با شیرهای فوق الذکر تفاوت دارد و بیشتر بنام شیرهای چند راهه شناخته میشوند .البته انواع خاصی از این شیرها علاوه بر

انحراف جریان توانایی باز و بست و حتی کنترل جریان را نیز دارند و لی معمولا از آنها فقط برای هدایت جریان از مسیری به مسیر دیگر استفاده می شود.

این شیرها به تنهایی میتوانند وظیفه ۲ یا ۳ عدد شیر و حتی بیشتر را همزمان انجام دهند و به راحتی با چرخاندن یک دسته جهت جریان ورودی یا خروجی را انتخاب نمود. ساختار بسیار دقیق و حساسی دارند و در صورت عدم رعایت دستورالعملهای نگهداری و راه اندازی، عمر بهره برداری کمی خواهند داشت ولی بسیار مفید و پرکاربرد هستند.

شیرهای برقی

از ساده ترین ابزارهای کنترل سیستم به شمار می آیند و توسط یک فرمان الکتریکی باز و بسته می شوند.

این شیرها براساس یک عنصر الکترومغناطیسی کار می کند و در اثر فرمان داده شده یک اهرم یا میله متحرک وظیفه قطع و وصل جریان گاز یا مایع را بعهده می گیرد.

این شیرها می توانند بصورت سه مسیره و یا چهار مسیره جهت انجام امور کنترلی مورد استفاده قرار گیرند.

برخی از این شیرها می توانند دارای دو سولنوئید باشند.

همانطوریکه در بالا انواع شیرها بررسی شد، شیرهای برقی نیز می توانند بصورت کامل باز و بسته شده و یا با اعمال ولتاژ متغیر، مقدار معینی باز شوند.